

WF 202 PRO +

Kullanım kılavuzu



WF 202 PRO + KULLANIM KILAVUZU
YERDEKİ FARKLI TIPTEKİ SU TIPLERİNİN
YERİNİ TESPİT EDEN EN YENİ CİHAZ



Metal Ve Su Bulucu

İçindekiler	sayfa	1
Güvenlik Bilgileri	sayfa	2
Teknik Özelliği	sayfa	3
Cihaz Parçaları	sayfa	5
Ana kontrol ünitesi	sayfa	6
Ayarlar	sayfa	10
Çalışmaya başla	sayfa	16
-Hat Tracker Sistemi	sayfa	16
-El LRL Sistemi	sayfa	24
Şarj ayarı	sayfa	33
Notlar	sayfa	34



Hücre sinyali cihaz sinyalini engeller, bu yüzden çalışırken hücreyi kapatın



Yüksek voltajlı alanlarda kullanım, sonuçları ve performansı sınırlandıracaktır



Yüksek sıcaklıkta veya yüksek nemde saklamayın



Aynı yerde aynı arama yöntemiyle iki cihaz çalıştırmayın



Operatör metalleri kaldırmak gerekir, bu opreatin'i etkileyebilir, Örneğin.: Yüzükler, ... saat, kemer



Uzun süreli depolamadan önce pilleri ayırın



En iyi güç dayanıklılığı ve güvenilirliği için. Ağır hizmet tipi ve yüksek kaliteli piller kullanın



Cihazı kurcalama veya onaylanmayan herhangi bir bakım, garantiyi geçersiz kılar

UYARI!

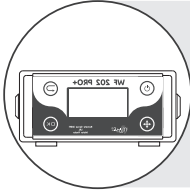


Bu cihazı kullanmadan önce Kullanıcı kılavuzunu okuyun ve anlayın

- ❖ Kullanıcı, tespit işlemlerine ve keşiflere başlamadan önce pratik yapmalıdır
- ❖ nem 75 %- 5 %C 40-15 .Serin ve kuru yerde saklayın

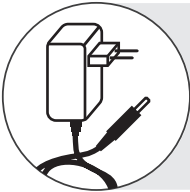
Arama sistemi	Çoklu Arama Sistemleri Uzun Menzilli Konum Belirleyici El Tipi Uzun Menzilli Konum Belirleyici Hat İzleme
Arama Prensibi	Su için elektrostatik alan enerjisini almak için dijital .frekans sinyallerinin işlenmesi
Çalışma işlemcisi	7 ARM & MICROCONTLLER PIC18
Çalışma Frekansı	kHz'ye 11 kHz'den 1 Uzaktan algılama sistemi için
Güç derecesi	mAh 6000 / V 7.4
Güç tüketimi	mAh 150 Maksimum güç
Pil Dayanıklılığı	çalışma saatleri 15
Şarj cihazı	Amps 3 / V DC 5.1
Görüntüle	bit renk derinliği 65.536 ,TFT LCD Ekran" 3.2 MHz 48 @ CDMA GPU
Hedefler	Doğal su-Tuzlu su- Maden su- Her türlü su
Hedef Ayrımcılık	Evet
Seçmeli Hedef Modu	EVET, seçici hedef arama modu veya keşfedilen hedefler için otomatik arama
Arama Derinliği	40 Derinlik menüsündeki Seçici Derinlik kontrol sistemi ile .m 450 Mt. ve su için

Arama mesafesi	Mt 2000 Seçmeli Mesafe Kontrol sistemi ile الحد الأقصى للمسافة mesafe menüsü
arama sonuçları	Hedef veri ve yer ile ilgili dijital bilgi içeren görsel veriler
Bluetooth	Yok
WiFi	Evet
Akıllı Otomatik Yönlendirme Sistemi	Yok
Sesli bildirimler	Evet
Çalışma sıcaklığı	C'ye ° 60 C'den ° 15-
Depolama sıcaklığı	C'ye ° 40 C'den ° 15-
Nem	nem oranında çalıştırabilirsiniz %80 ile %5
Ağırlık	Lbs 12,25 3.5Kg), kasa için) Lbs 7.75 Tüm Aksesuarlar ile (Kg 5,5)
Boyutlar	185X135X53 mm
Kasa Ölçüsü	450x330x150 mm



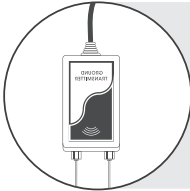
Ana ünite

Cihazın Arama ve cihaz parametrelerini ayarlayabilmesi için Ana Kontrol Ünitesi. Kablosuz bağlantı üzerinden diğer arama sistemleriyle iletişim kurun



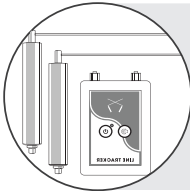
Şarj adaptörü

Bu şarj cihazı pili yeniden şarj etmek için kullanılır, aramaya başlamadan önce güç düğmesinin açık olduğundan emin olun ya da ekranda bir ekran 0.4A 60Hz-50 240v AC-100 belirecektir.(Puanlar: giriş (15W 3A 5v DC :Çıkış



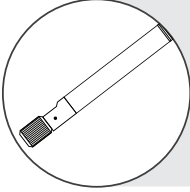
Yer Verici

Bu üniteyi Ana üniteye bağlayın ve dalgaları göndermek ve sinyali güçlendirmek için toprağa dakin



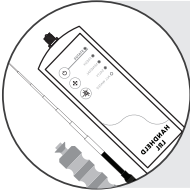
Hat İzleyici ve Antenler

.Kabloyu çubuklara ve Hat Alıcısına bağlayın
Bu birimi Hat İzleme arama yöntemiyle kullanın



Kablosuz anten

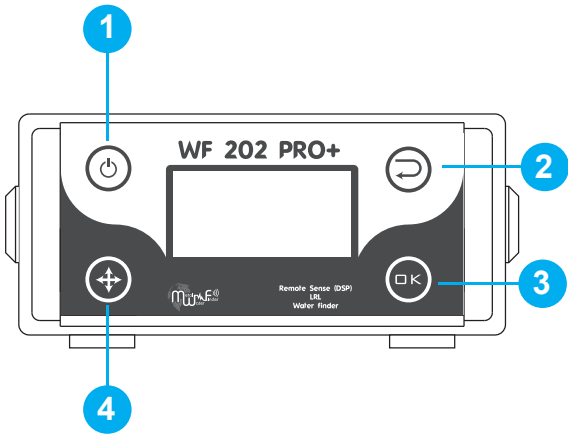
Verileri diğer arama sistemlerine iletmek için sinyali artırmak için bir anten



Taşınabilir Uzun Mesafe Modülü

Bu birim, uzun mesafelerden hedefleri bulmak için algılama ve uzaktan arama teknolojisi üzerinde çalışır. Kullanıcıyı lazer selektör sistemi ile doğrudan su sahasına yönlendirir. Kablosuz ana üniteden komutlar alır.

Önden Görünüş



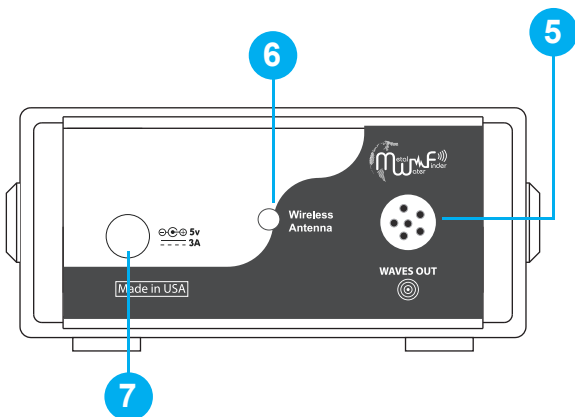
1 Aç / Kapa tuşu

2 Geri düğmesi

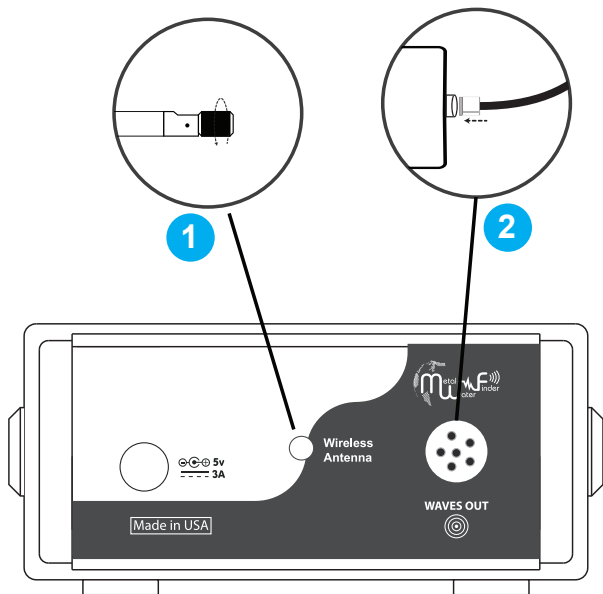
3 Giriş düğmesi

4 Hareket düğmesi

Arka Görünüş



- 5 Toprak Sensörü Konnektörü
- 6 Kablosuz anten konektörü jakı
- 7 Şarj Alet jakı



- 1 Kablosuz anten bağlantısını çizim gibi bağlayın
- 2 Toprak Sensörü Konnektörü. Toprak Sensör Sistemiyle veya Toprak Tarama Sistemi ile çalışırken sensörü bağlayın

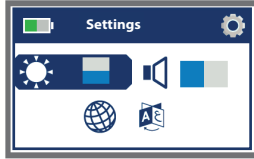
- ❖ Ön taraftaki güç düğmesine basın ve basılı tutun
- ❖ Cihaz bir yükleme ekranı gösterecek ardından ana menüyü gösterecektir, Kullanıcı, (Move) tuşa basarak istenen dile, dili seçmelidir
- ❖ Dili seçmek için (Enter)e basınız



- ❖ Dili seçtikten sonra, Ana menüye gitmek için (Enter)e basınız



- ❖ Ana menüden ana ayar menüsüne gitmek için ayarları seçiyoruz



- Ekran parlaklığını ayarlamak için simgeyi seçin ve parlaklığı 10%'dan % 100'e değiştirmek için (Enter) tuşuna basın
- Sesi ayarlamak için Hoparlör simgesini seçin ve 1'den 5'e kadar Sesi değiştirmek veya kapatmak için (Enter) tuşuna basın
- Sistem dilini değiştirmek için (Giriş) tuşuna basarak cihaz dili yükler ve menüleri belirlenen dilde görüntüler

- ❖ Ayarlar Menüsünden çıkmak için (Geri) tuşuna basın ve Ana Menü'ye geri dönün

❖ cihazı ayarladıktan sonra ve ana menüye döndükten sonra, Listedeki bir arama seçiyoruz, arama ayarlarının bir listesini görüyoruz

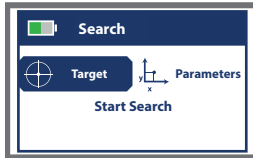
- Arama kriterleri (mesafe ve derinlik için değerler belirtin)
- Target (Bu seçenek sayesinde gerekli olan su türünü belirleriz ve bunun için arama yaparız.)
- Aramaya Başla

❖ Not:
Kullanıcı, Arama Başlat düğmesine basmadan önce tüm arama seçeneklerini ayarlamalıdır.



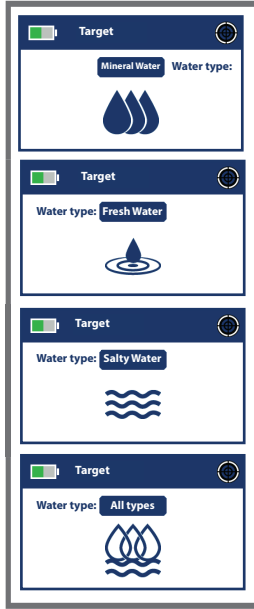
Aramaya Başlatma

Aramaya Başlatma: Hedef tuşa basarak istediğiniz su tipini seçin ve optik göstergelerdeki değişimin, her bir hedefin üzerinde yer alan hedef parçanın özel bir ışığı ve hedefleri olduğunu fark edeceksiniz (Doğal su, tuzlu su, maden suyu ve her türlü su)



❖ Cihaz Ayarları

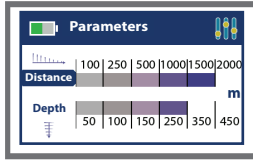
- Doğal su
- Maden suyu
- Tuzlu su
- Her türlü su



- ❖ Su türü seçtikten sonra ve (Enter) e basıldıktan sonra, otomatik olarak cihazı ana menüye geri dönecektir

Aramaya Başlatma

Su türü seçtikten sonra ve (Enter) e basıldıktan sonra, otomatik olarak cihazı ana menüye geri dönecektir



- ❖ İstediğiniz arama yöntemini seçin ve onaylamak için (Enter) düğmesine basın

Aramaya Başlatma

Arama seçeneklerini seçmeyi bitirdiğinizde, başlangıç seçeneğine gidin ve gitmek için (Enter) düğmesine basın ve arama yöntemini seçin



- ❖ Bu arada, cihaz aramaya hazırdır, ve cihazınızla kullanılabilen izleme sistemlerinden birini aramaya başlayabilirsiniz

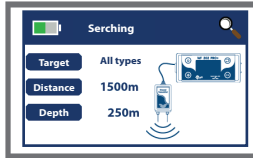
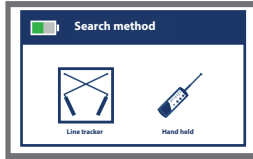


Not

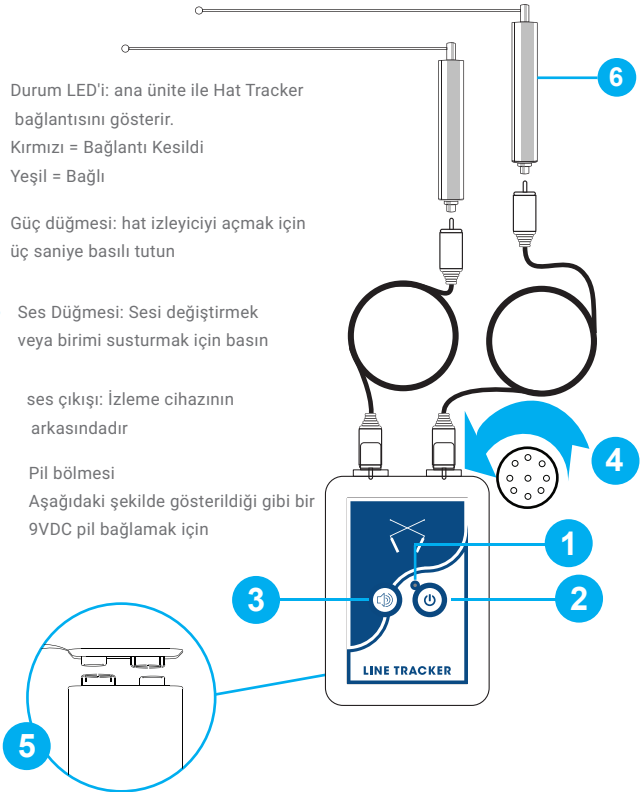
cihazı geri ayarlamak için yada herhangi bir değişiklik yapmak için, (ESC) tuşuna basarak cihazı yeniden çalışacaktır ve ayarları sıfırlayacaktır

Çizgi izleme sistemi
(Çizgi İzleyici)
Uzaktan algılama

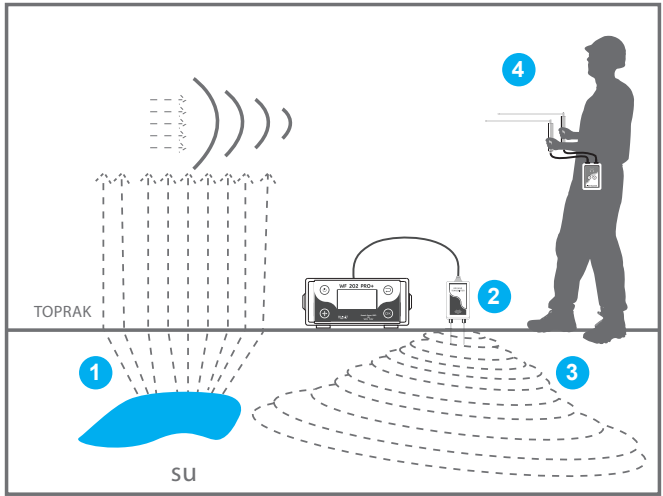
- ❖ (Move) Düğmeye basarak hat takip sistemi üzerinden arama yapmayı başlıyoruz
Ve menüden Hat Çizgisini seçin ve ardından (Enter) düğmesine basın.



- 1 Durum LED'i: ana ünite ile Hat Tracker bağlantısını gösterir.
Kırmızı = Bağlantı Kesildi
Yeşil = Bağlı
- 2 Güç düğmesi: hat izleyiciyi açmak için üç saniye basılı tutun
- 3 Ses Düğmesi: Sesi değiştirmek veya birimi susturmak için basın
- 4 ses çıkışı: İzleme cihazının arkasındadır
- 5 Pil bölmesi
Aşağıdaki şekilde gösterildiği gibi bir 9VDC pil bağlamak için



- 6 Çubukları antenlere bağlayın ve daha sonra üniteyi, bağlı kabloyla en üstteki antenlere bağlayın



- 1 SU, toprak elektrostatik ve manyetik alanlardan etkilenir
- 2 Ayarlama ve iletme ünitesi, hedef konumu belirlemek için bir elektro-frekans dalgası iletir
- 3 Hedefin etrafındaki biçimlendirilmiş alanları harekete geçiren topraktan yayılan dış dalgalar onu tanımlar ve güç hatları oluşturur
- 4 Hat Tracker cihazı, yeri belirlemek için hedefe bağlanan güç hatlarını alır

Aramayı başlatmak ve suyu kontrol etmek için görsel izleme sistemini alıcı ve alım antenleri aracılığıyla kullanabiliriz

Not

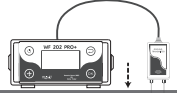
Su varsa, cihaz Hedef ile cihaz arasında bir frekans güç hattı oluşturur. Arama bölgesinde Su yoksa, cihaz dalgaları ile seçilen Su tipi arasında bağlantı olmaz

Toprak

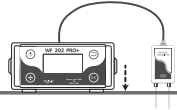


SU konum

SU varsa, cihaz ve Su tarafından güç hatları oluşturulacak



Toprak



Su yoksa, cihaz herhangi bir güç hattı oluşturmaz

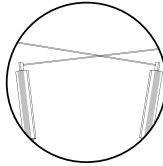
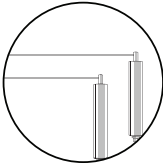
Ardından yer vericisi ünitesinin etrafında dönün.

A- Arama alanında Su varsa, cihaz ile Su konum arasındaki güç hattı yön noktası olan bir noktada antenin kesişmesiyle temsil edilen bir sinyal alınacaktır.

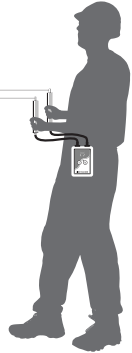
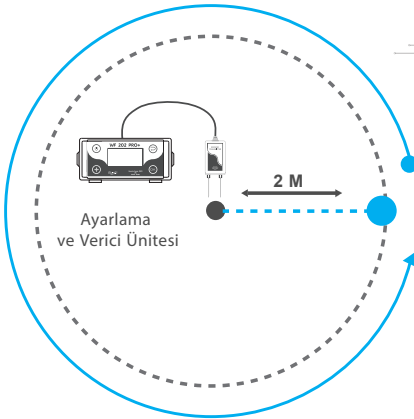
B- ancak kullanıcı tam bir daire döndürdüğünde ve kesişme olmadığında, arama alanında seçilen arama Su bulunmaz.



B
Su Yok

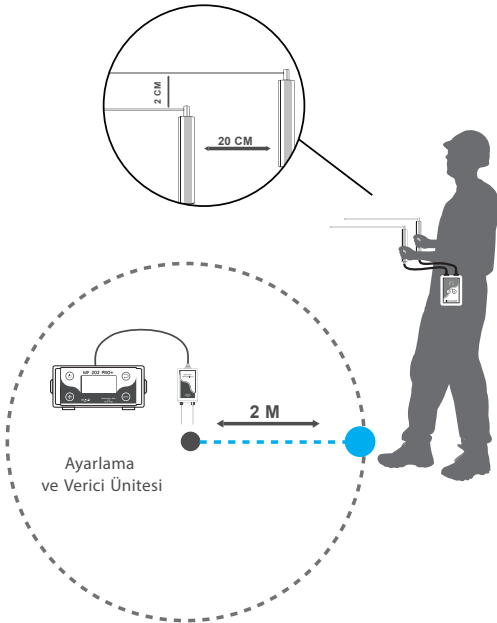


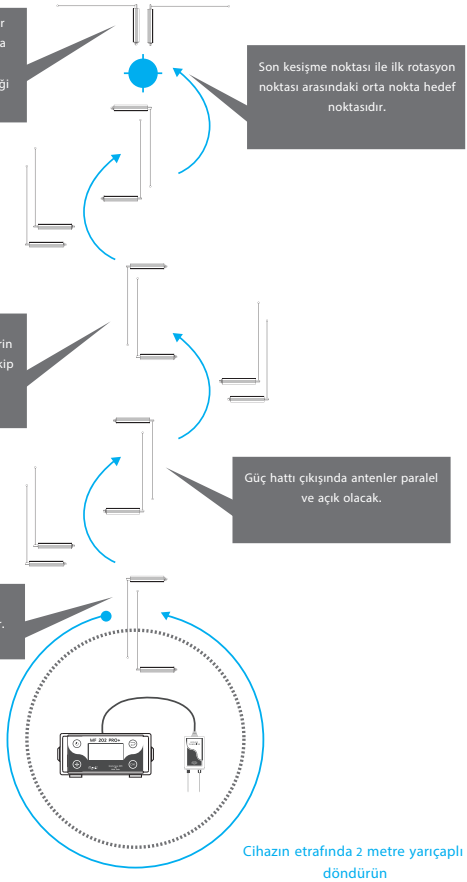
A
Su Var



Hedef nasıl bulunur (Birinci Aşama):

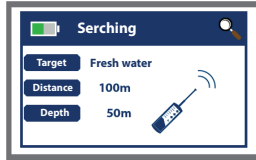
Arama için alıcı cihazı ayarladıktan ve yapılandırdıktan sonra. Hat Alıcı Cihazını kemere takın veya cebinize koyun, daha sonra dalgaları ileten ve alıcı antenleri yatay olarak zemine tutturun yer vericisi ünitesinden iki metrelik bir mesafe ölçün. Her tarafta 25 cm mesafe bulunan bir anteni tutun ve sağ antenin sol antenin 1 cm yada 1,5 cm üzerinde olduğundan emin olun.

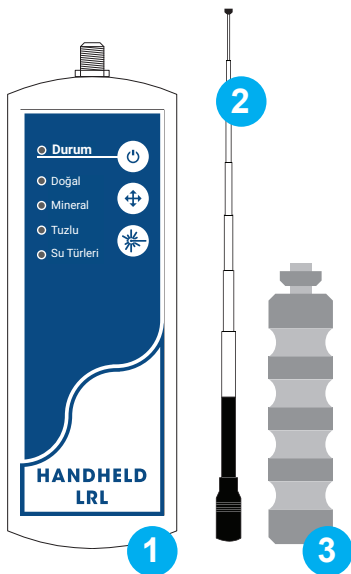




Elde Uzun Menzilli
Konum Belirleyici
(Handheld LRL)

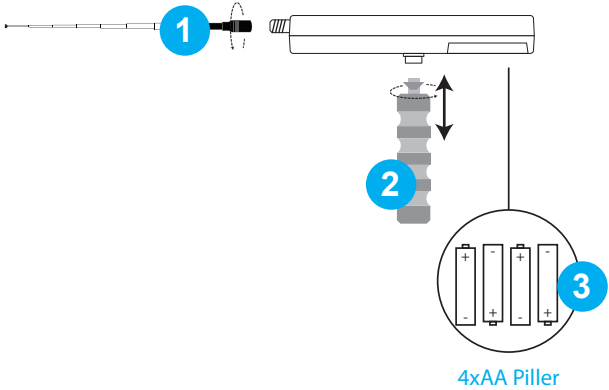
- ❖ (Move) Düğmeye basarak hat takip sistemi üzerinden arama yapmayı başlıyoruz
Ve menüden Hat Çizgisini seçin ve ardından (Enter) düğmesine basın.





- 1 EI LRL Ünitesi
- 2 Alıcı verici anten
- 3 Taşıma kavrama

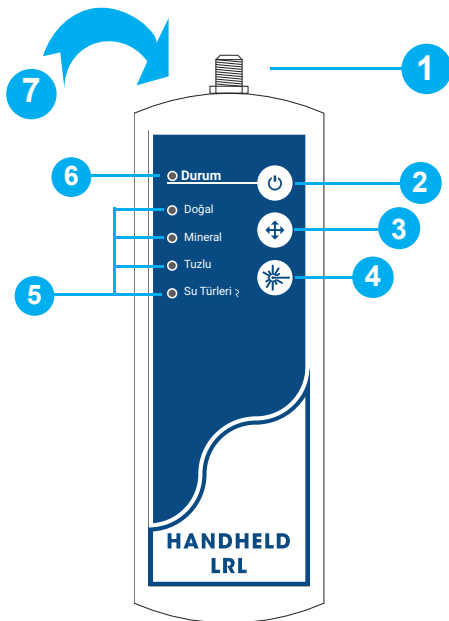
Elde Uzun Menzilli



- 1 Anteni El LRL Ünitesinin önündeki jaka takın
- 2 Tutamağı Ünitenin altındaki sokete bağlayın
- 3 Pil bölmesine 4xAA Piller yerleştirin ve polariteye dikkat edin

Not:

En iyi ürün ömrü için Yüksek kaliteli piller kullanın ve depolamadan önce çıkarın.



1 Anten jakı

2 Güç düğmesi

3 Hedef Seçici Düğmesi

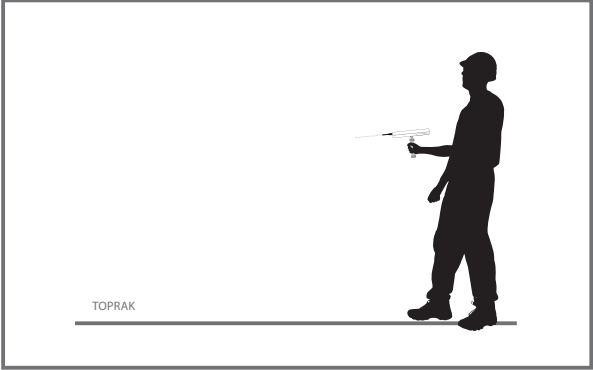
4 Lazer düğmesi

5 Durum göstergesi

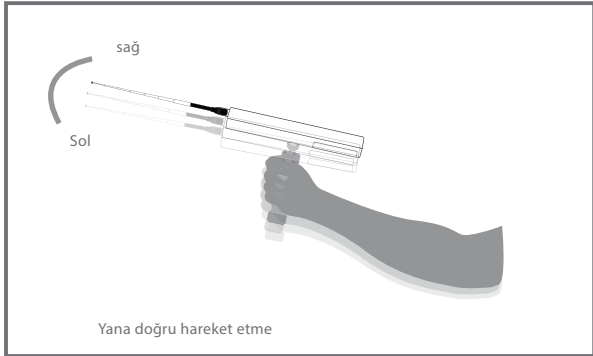
6 Hedef LED'ler

7 Lazer işaret çıkışı

- ❖ Kullanıcı, aşağıdaki şekilde gösterildiği gibi cihazı yatay olarak hafif eğimli olarak kavramak zorundadır

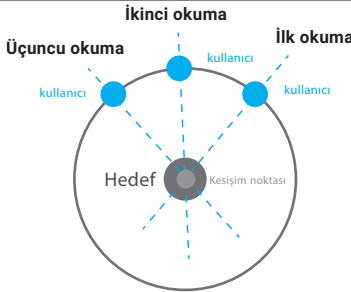


- ❖ Ardından cihazı sağa ve sola hareket ettirerek cihazın dalgalarını ve çıkış alanlarını harekete geçirir ve cihazı durdurur.



Bulunan bir hedef durumunda, cihaz, sinyali normal yoldan hedef nokta yolu olan başka bir parçaya yönlendirecek bir sinyal ve bir okuma alacak, daha sonra cihaz aynı yönde sabit olacaktır, bu arada tam olarak dönecektir. Cihazın zıt yönüne ulaşana kadar gittiği yöne doğru ilerleyin ve pistin bir kez daha değiştiğine dikkat edin ve hedefe doğru ilerleyin.

daha sonra, ilk okuma noktasından 30 metre ileriye doğru hareket ettirin ve cihazın dalgalarını harekete geçirin ve cihazı sabit tutun ve hedef okunaklıysa sonucu bekle, cihaz tekrar aynı noktaya doğru dönecek ve böylece hedef teyit edildi. Daha doğru okuma ve belirleme için adımı farklı noktalardan tekrarlayın ve tüm parçalar bir noktada kesişiyorsa, o zaman hedef noktasıdır.



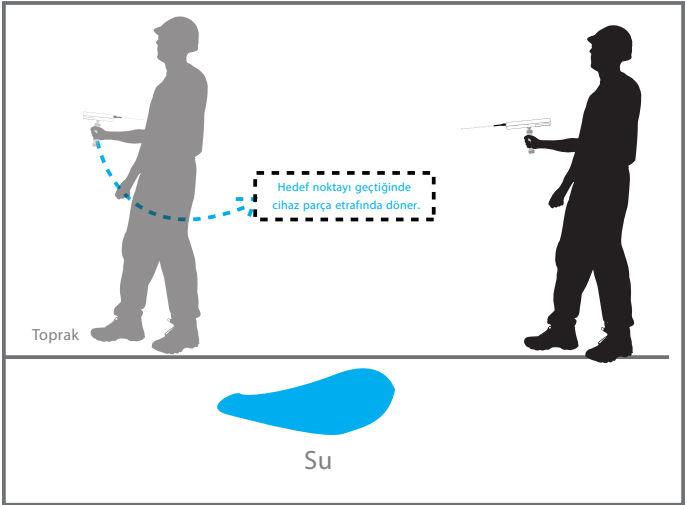
Hedef mesafeyi tahmin etmek için farklı mesafe değerini seçin ve yukarıdaki adımı tekrarlayın.

Başarılı adımlar yaklaşık hedef mesafeyi gösterir.

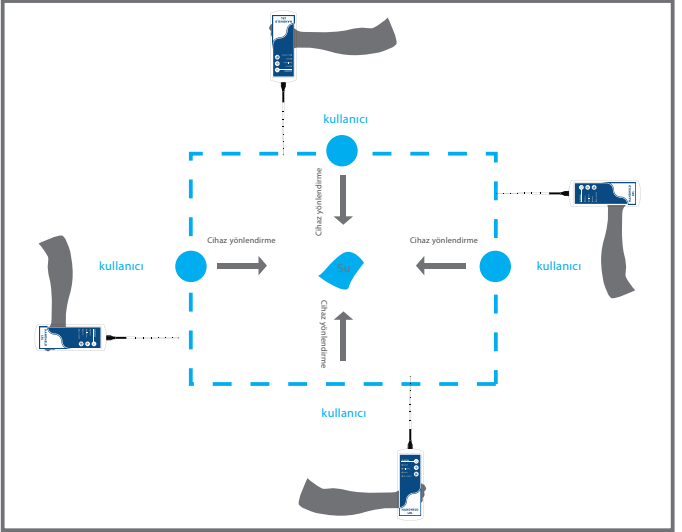
Doğruluk için işlemi tekrarlayın.

Su nasıl bulunur

- ❖ Başlangıçta, kullanıcı tarama antenlerini biraz yere doğru yönlendirmelidir
- ❖ Hedefe doğru çoklu okumalar yaptıktan sonra. Cihazı normal şekilde tutarak aynı yönde yürümeye başlayın.
Geçme noktasına ulaşıncaya kadar cihazın normal yolun etrafında noktaya doğru döndüğünü göreceksiniz.
Cihaz ile yavaşça döndürün ve cihazın sağa ve sola döneceği noktaya ulaşıncaya kadar yavaşça hedefe doğru yürümeye başlayınca hedef noktayı bulmuşsunuz demektir.



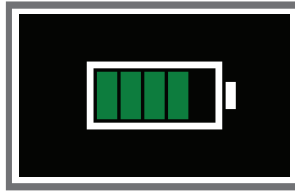
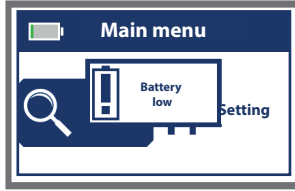
- ❖ Hedefin mevcudiyetini daha doğru tespit etmemizin bir başka yolu daha vardır, hedef alandan üç metreden dört köşeli dört açıyla dört okuma yaparak hedefin tespit lokasyonudur. Teoride dört okuma noktasının kesişme noktasının, hedefin orta noktası olacağını göreceğiz.



Kullanıcı ana menüye geri dönüp arama ayarlarını tekrar tamamen ayarlayarak ve derinlik listesini derinlik listesinden değiştirerek hedefin yaklaşık derinliğini görebilir. Örneğin, ilk kez belirtilen derinlik bir sayaçsa, derinlik seviyesini üç metreye indiririz ve bilgileri gireriz. Ve hedef alandan 20 metre uzaklaşıyoruz ve cihazı taşıyoruz ve hedef yerinizi bekliyoruz.

Notlar:

- Pil dolu ve şarj bittiğinde cihaz bir bip sesi çıkarır, böylece bildirim duyulduğunda şarj cihazını ayırın.
- Bir gösterge, cihaz çalışırken üst köşedeki şarj ilerleyişini gösterecektir.
- Cihazın performansının en iyi durumda olmasını sağlamak için, cihazı kapatmadan önce cihazı kapatın ve pilleri çıkarın.





United States of America - illinois

www.mwf-usa.com
info@mwf-usa.com
+1 (708) 364 9602

Turkey - istanbul

www.mwf-metaldetectors.com
info@mwf-metaldetectors.com
+90 (212) 222 0946
+90 (212) 222 0947