

GUÍA DE USUARIO



Metales y gemas con 33 dianas.
Dispositivo final GF1000 detectado
Guía del usuario



Contenido	página 1
Información de seguridad	página 2
Especificaciones técnicas	página 3
Partes del dispositivo	página 5
Unidad de control principal	página 7
Configuración de dispositivo	página 9
Empezar a trabajar	página 16
└─ Sistema de detección de largo alcance (LRL)	página 16
Ajuste de la batería	página 32
Notas	página 33

INFORMACIÓN DE SEGURIDAD



No lo use en áreas de alto voltaje
resultados y rendimiento limitará



. señal de dispositivo de
señalización celular
obstrucciones, por lo que cuando
el dispositivo está funcionando
cerrar celda



Mismo método de búsqueda en
el mismo
Lugar no opere dos dispositivos.



a alta temperatura y alta en
humedad No almacenar.



Antes del almacenamiento a
largo plazo
Desconecte las baterías



operador de elevación de metal
Esto puede afectar al operador,
por ejemplo: anillo, reloj, cinturón



Cambio de dispositivo o
ninguno de ellos confirmado
el mantenimiento anula la
garantía



La mejor resistencia y fiabilidad de la
fuerza. Fuerte y de alta calidad utilizar
pilas.



- ❖ Practique antes de que el usuario comience a explorar y explorar debería.
- ❖ Guardar en un lugar fresco y seco. 15-40 C 5% -75% de humedad



Sin usar este dispositivo
manual de usuario primero
Lea y entienda.

Sistema de búsqueda:	Sistema de detección de largo alcance (LRL)
Principio de búsqueda:	Procesamiento de destino para recibir señales de frecuencia digital energía de campo electrostático.
Procesador operativo:	MICROCONTLLER PIC18 & ARM 7
Frecuencia de trabajo:	1 KHz - 30 KHz Frecuencias personalizadas para medición y verificación. Medición de resistencia eléctrica en ohmios
Poder:	Iones de litio de dos celdas 3,7 voltios, 2000 mA
El consumo de energía:	Consumo máximo 200 mA
Duración de la batería:	6 horas de trabajo
Cargar:	5.1 voltios 2.1 Amp / 2 horas de carga
Tipo de pantalla:	Monitor a color TFT de 3,2 ", 65,536 colores, 48 Mhz, GPU CDM
Especialista en detección:	33 metales preciosos más raros y demandados
Discriminación de blancos	Si
Sistema de selección de objetivos:	Sí, antes de que empiece a buscar puedes elegir el tipo de lente

Profundidad de búsqueda:	200 M, con la capacidad de controlar el nivel de búsqueda profundidad a través de la interfaz de control de profundidad.
Distancia de búsqueda:	2500 M, con capacidad para controlar los niveles de la distancia de búsqueda a través del control de distancia interfaz.
RETROALIMENTACIÓN DE LOS RESULTADOS:	A través de la orientación hacia la ubicación del objetivo acompañada de alertas de sonido + gráficas y vibraciones.
BLUETOOTH:	Si
INALÁMBRICO:	Si
Guiado inteligente automático sistema	Sí, con una interfaz gráfica para encontrar su camino y destino da comandos direccionales y acústicos.
Alertas de voz:	Si
Alertas vibrantes:	Si
Temperatura de funcionamiento:	-15 ° C hasta 60 ° C
Temperatura de almacenamiento:	-15 ° C hasta 40 ° C
Humedad:	Se puede almacenar al 90% de humedad del aire y puede trabajar
Peso:	Compuesto: 1 kg - dividido en bolsa: 3 kg
Dimensiones:	18.9x10.4x5.8 cm
Tamaño de caja:	18.9x10.4x5.8 cm



Unidad de control principal:

Buscar en la unidad de control principal del dispositivo los criterios y la configuración se determinan en el dispositivo. Se transmite por conexión inalámbrica con unidades de búsqueda adjuntas.



cargar

Valores: Entrada: 100 - 240V AC / 50 - 60Hz / 0.5A
Salida: 5V continuos / 2A / 10W. Diseñado con un puerto de carga MICRO USB para combinar el sistema de cargador universal, lo que facilita su uso cualquier cargador disponible.



Unidad de sonido

Esta unidad intenta obtener el tono de llamada del dispositivo. Conecte de forma inalámbrica la unidad principal a los auriculares. Disfrute de la función de alerta de voz a través de los auriculares. Podemos usarlo tanto en sistemas de búsqueda híbridos como de largo alcance. Con el interruptor de control de volumen ubicado en la parte superior de la unidad podemos controlarlo o bajar el volumen.



AURICULARES

Conéctese a través del conector para auriculares ubicado en la parte superior de la unidad de audio para escuchar alertas de audio de forma inalámbrica.



SUJECIÓN

Se instala en la parte posterior de la unidad principal y se transporta a través de ella, ya que permite un movimiento circular de 360 grados, libre y sin problemas.



Receptor antenas

Criterios de búsqueda para el dispositivo a través de la unidad de control principal del dispositivo y la configuración está establecida. Es transmitido por unidades de búsqueda a través de un enlace inalámbrico.



Unidad de refuerzo

Puede detectar el objetivo con un transmisor interno que funcione en ambos sistemas. Había un sistema de filtrado de señales para verificar. Gracias al sistema y ondas terrestres, este sistema asegura la correcta transmisión de la señal y proporciona mejora. Este transmisor funciona con un sistema bluetooth para comunicarse.

Interfaz frontal



1 Ranuras para conectar antenas transmisoras y receptoras

2 Pantalla

3 Tecla de control de volumen

4 Llave trasera

5 Llave comienzo

6 Tecla de encendido y bloqueo

7 Botón de seguimiento de objetivos

8 Movimiento arriba, abajo, derecha e izquierda presione las teclas

9 Tecla de control de brillo de la pantalla

Interfaz trasera

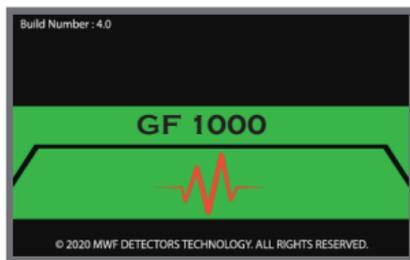


- | | |
|--------------------------------------|-------------------|
| 1 Luz indicadora láser | 4 Toma de carga |
| 2 Montaje de la toma de acoplamiento | 5 Salida de audio |
| 3 Compartimiento de la batería | |

- ❖ Encienda el dispositivo presionando el botón () en la parte frontal del dispositivo durante tres segundos.



- ❖ El dispositivo mostrará la pantalla de carga y luego buscará el menú principal. irá a sus sistemas



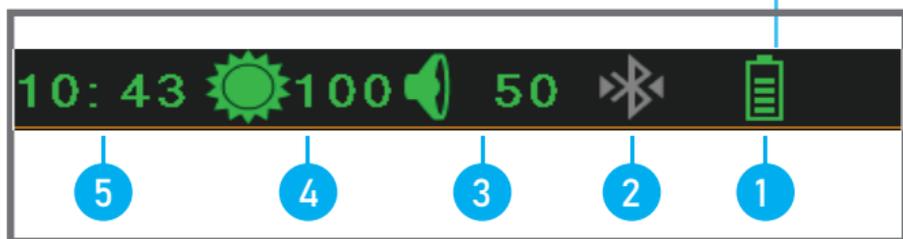
- ❖ Nota:
Cuando el dispositivo se enciende por primera vez, aparecerá la pantalla que le permitirá seleccionar el idioma.



CONFIGURACIÓN DE DISPOSITIVO

❖ Descripción de la barra de información en la parte superior de la pantalla de la unidad principal del dispositivo.

La barra de información facilita y ayuda a leer rápidamente la configuración del dispositivo. Nivel de batería, brillo de la pantalla y duración durante el proceso de búsqueda puedes aprender



- 1 Nivel de carga de la batería
- 2 Icono de estado del sistema Bluetooth (activado / bloqueado)
- 3 Nivel de sonido
- 4 Nivel de brillo de la pantalla
- 5 Nivel de carga de la batería

- ❖ Para cambiar entre las opciones del menú en pantalla     Usa los botones. Luego presione el botón () () para confirmar la selección, regresar a cualquier posición.

❖ Menú de configuración

Para ingresar al menú de configuración, verá la ventana de configuración seleccionada presionando el botón del menú principal () y luego el botón () entre las ventanas del menú de configuración, y hay varias opciones de configuración. Vaya presionando el botón () nuevamente para salir de la ventana de configuración seleccionada.

- Vaya a la configuración de brillo para verificar el brillo de la pantalla. Abra la ventana de brillo de la pantalla, luego presione el botón (). Luego, puede cambiar el nivel de brillo entre el 10% y el 100%.

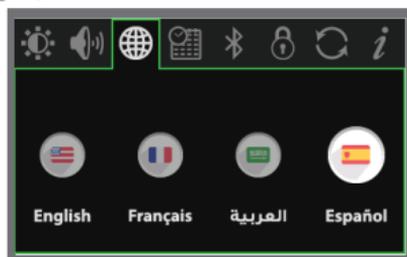


❖ Menú de configuración

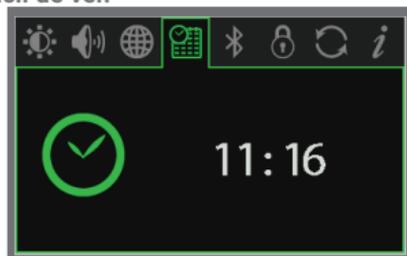
- Desplácese hacia abajo para establecer los valores de alerta de sonido ().
Luego puede controlar u ocultar el volumen yendo al ícono del subwoofer.
Habilite o deshabilite la opción de vibración de sonido por completo.
Al hacer clic en el sonido de las teclas en la unidad principal, puede activar o
Puedes deshabilitar la opción.



- Para cambiar el idioma del sistema, vaya a la ventana de configuración de idioma, luego () Presiona el botón. Seleccione el idioma que desee y confirme.
GF 1000 Es multilingüe, incluido el árabe.

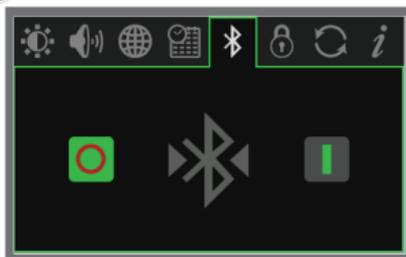


- Para configurar el valor de la hora, vaya a la ventana de configuración del reloj y luego presione el botón ().Luego configure la hora y confirme. Sincronización hace que sea más fácil de ver.



❖ Menú de configuración

- Para configurar el sistema bluetooth, vaya a la ventana de configuración de bluetooth, luego presione el botón (), y luego puede encender o apagar el bluetooth.  

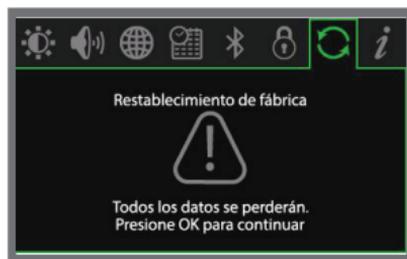


- Para establecer la contraseña, vaya a la ventana de configuración de contraseña y luego presione el botón (). Puede activar o desactivar la contraseña yendo a los iconos (deshabilitar / habilitar) y presionar el botón (), y luego ingresar la contraseña preestablecida. También puede cambiar la contraseña eligiendo (Cambiar) Luego ingrese la contraseña anterior y luego ingrese la nueva contraseña, teniendo en cuenta que la contraseña debe constar de cuatro dígitos de números.



Nota: Si no hay una contraseña preestablecida por el usuario, la contraseña predeterminada de fábrica es cuatro ceros. (0000)

Para restaurar la configuración de fábrica, vaya a su ventana y presione el botón (). Se abre la ventana de confirmación y se confirma, el dispositivo volverá a la configuración de fábrica.



❖ Menú de configuración

- Verifique la información del dispositivo-producto (versión del software
- descargado-modelo del dispositivo-información del fabricante-número de compilación-número de serie del dispositivo -imagen QRCODE que le permite ir directamente al sitio web de MWF usando la cámara de cualquier dispositivo móvil "teléfono inteligente").



- ❖ Para salir del menú de configuración y volver al menú principal () presiona el botón.

❖ empezar a trabajar

- Seleccione el icono del sistema de búsqueda en el menú principal para iniciar el proceso de búsqueda.

Icono del sistema de búsqueda de larga distancia y el icono de configuración aparecerá. Te explicaremos en detalle en el apartado de interfaces del sistema de búsqueda de larga distancia.



Buscador de largo alcance (LRL)

Características del sistema

* Este sistema se caracteriza por muchas nuevas tecnologías agregadas a nuestro sistema de teledetección, tecnología inédita y exclusiva, este sistema trabaja en tecnología de detección y búsqueda remota para localizar objetivos y monitorearlos desde largas distancias, dirigiendo al usuario y llevándolo al sitio objetivo directamente.

* Sensor incorporado y sistema de detección, donde el dispositivo puede detectar objetivos dirigiéndose hacia los objetivos acompañado de un indicador de alerta acústica para determinar la ubicación y la ruta del objetivo con gran precisión.

* Sistema e interfaz para la identificación inteligente de la ruta y dirección del objetivo a través de la interfaz gráfica especial, ya que este sistema le da al usuario una identificación automática y visual de la dirección y ubicación del objetivo.

* Interfaz de control inteligente para ajustar los niveles y capacidades de búsqueda y el tipo de objetivo que se buscará también.

* Interfaz de configuración de búsqueda precisa de varios niveles para precontrolar los niveles de profundidad y la distancia de búsqueda hacia adelante:

* Profundidades de hasta 200 metros con una función para controlar el nivel de la señal y la profundidad de búsqueda a través de la lista de profundidades de búsqueda opcionales.

* Distancia de búsqueda frontal de hasta 2500 metros con la función de controlar el nivel de transmisión de ondas para el rango frontal a través del menú de la distancia de búsqueda frontal opcional.

La función de guiado por láser se puede activar y desactivar desde la interfaz del sistema.

* Equipado con un dispositivo de transmisión incorporado que funciona en dos sistemas, un sistema de filtrado de señal para confirmar la ubicación del objetivo y un sistema equipado con ondas terrestres con un sistema para una transmisión precisa y mejora de la señal, este transmisor funciona con un sistema Bluetooth para comunicarse con la unidad principal a través de una interfaz de control especial para encender y apagar estos sistemas a través de una interfaz del sistema.

Componentes del sistema de larga distancia (LRL)



- 1 Unidad principal
- 2 Antenas transceptoras
- 3 Asa de transporte



1 Conecte las antenas en el lugar designado en la parte frontal de la unidad

2 Coloque el brazo debajo de la unidad

NOTA

Recuerde quitar las baterías del dispositivo antes de guardarlo

◆ Empezar a trabajar

- Seleccione el sistema de detección de largo alcance LRL y luego presione el (OK) botón

Después de ingresar al sistema de detección de largo alcance, las opciones son las siguientes. Establezca la distancia, el objetivo, y la profundidad aparecerá en la pantalla. Comencemos por establecer el objetivo de búsqueda 33. El icono que se muestra a continuación está disponible.



◆ Empezar a trabajar

Interfaz de buscador de largo alcance

- Utilice estos botones para cambiar entre objetivo, distancia y profundidad.
- Utilice estos botones para seleccionar el objetivo y los parámetros de búsqueda.



- Después de seleccionar las opciones de búsqueda, vaya a la  opción de búsqueda para comenzar a buscar. Luego presionamos el botón con una interfaz que podemos seleccionar y .filtrar a través del buscador



◆ Nota

Asegúrese de que la configuración de bluetooth del sistema bluetooth esté habilitada. Puede habilitar la opción cuando ingresa directamente a la ventana de inicio de búsqueda

empieza a mirar

- Antes de elegir transmisor o filtro de tierra
- Abra la unidad de soporte en tierra, proporcione una batería de **1.9 v** adecuada para la unidad de soporte en tierra
- Luego presione el botón (ON / OFF) y espere un momento para encender la unidad. Conéctese con la unidad principal a través del sistema bluetooth, la luz azul aquí deja de parpadear en el símbolo de bluetooth en la unidad principal. Por lo tanto, la unidad de conexión entre la unidad principal y el unidad de apoyo en tierra instalada. Luego, después de asegurarnos de que gira la unidad de soporte de piso, la atornillamos al piso, para que quede conectada a la unidad principal vía bluetooth



Luego vamos a la unidad principal y seleccionamos el marcador de posición

NOTA: También podemos seleccionar la opción TRANSMISOR desde la unidad de soporte del suelo presionando la tecla

◆ Empezar a trabajar

- El sistema de búsqueda de ondas terrestres proporciona un sistema de búsqueda de ondas terrestres respaldado por un sistema de transmisión y mejora afinados con el sistema de sintonización automática ATS
- El sistema de ajuste automático (ATS) es una nueva invención especial. Dentro del grupo MWF, este sistema proporciona resultados precisos en todo tipo de suelos y campos. Porque este sistema detecta automáticamente el suelo e inicia la búsqueda automáticamente. La interferencia radiactiva de cualquier terreno rocoso y montañoso puede afectar a muchos dispositivos cuando se ajusta en proporción al tipo y propiedades del suelo. Sin embargo, este sistema e inteligencia pueden clasificar, analizar y tener longitudes de onda que den resultados sin errores con la señal de frecuencia requerida

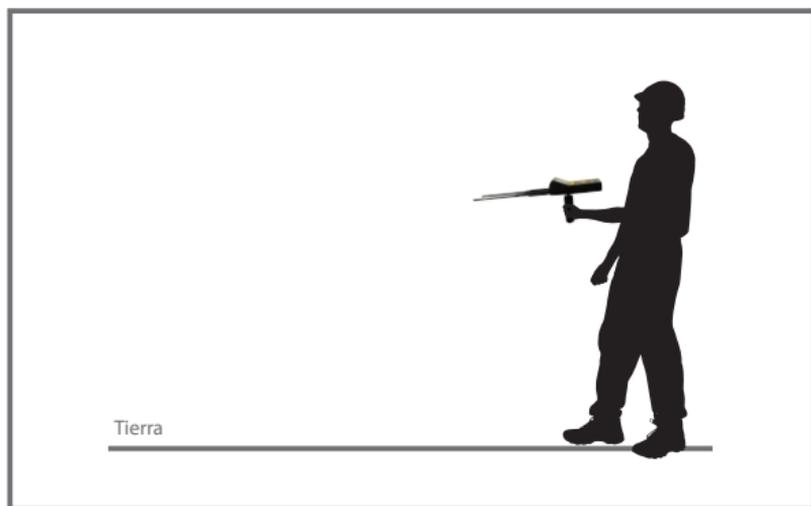


❖ Empezar a trabajar

En el siguiente paso, aparece la ventana de búsqueda del sistema que muestra la dirección del destino. Junto con la brújula y los criterios de búsqueda de profundidad y distancia, el símbolo del rayo láser ayuda a identificar fácilmente el punto de perforación del objetivo. Puede funcionar día y noche en diversas condiciones

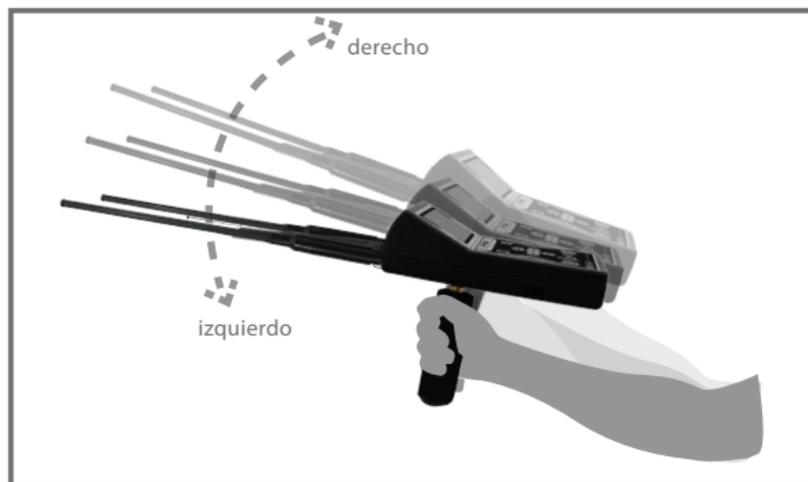


- ❖ El usuario debe mover el dispositivo horizontalmente desde el asa de transporte hasta el suelo, ligeramente inclinado hacia el suelo como se muestra en el dibujo



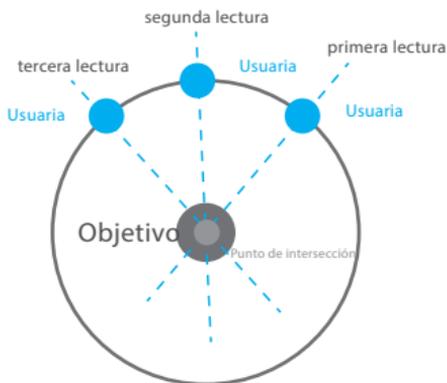
❖ Empezar a trabajar

- ❖ En primer lugar, leemos las ondas y los campos que emanan del dispositivo cuando lo movemos manualmente hacia la derecha, luego lentamente hacia la izquierda, y luego la mano que sostiene el dispositivo firmemente



❖ empieza a mirar

Si encuentra el objetivo designado para encontrar. El dispositivo recibirá esta lectura y la señal para cambiar automáticamente su curso de la ruta normal internamente estable, y esto la tendencia será hacia la ubicación de destino. Mientras tanto, borramos la ubicación de destino y la configuración comienza a iniciar una alarma audible para la ubicación de destino, luego el dispositivo cambia la nota en otro momento y en otro. Para ir a la ruta del dispositivo, vamos completamente a la dirección del dispositivo y buscamos estacionamiento en reversa, suelo e inicio de alarma sonora continua. Luego instale el dispositivo en la misma dirección. Mientras tanto, borramos la posición objetivo y el ajuste da una alarma hacia la posición objetivo. Cambie la nota del dispositivo más tarde y en la ubicación de destino. Para ir a la ruta del dispositivo, cuando pasamos por completo la dirección donde se encontrará con el estacionamiento en reversa y a metros, comienza una alarma sonora continua. Luego nos alejamos del primer 10 partir de los punto de lectura. Nos aseguramos de que el dispositivo se dirija hacia el objetivo y el objetivo sea, y requiere más que leer el dispositivo desde una dirección diferente. Podemos hacer esto varias veces para verificar la dirección del objetivo



❖ Es preferible caminar por un camino sinuoso mientras busca su destino y cambia de dirección

❖ empieza a mirar

Luego de confirmar la ruta objetivo, presionamos el botón () para proceder correctamente



Advertencia para girar a la izquierda en la dirección de la carretera de destino especificada



Advertencia de desviación correcta en la dirección de la carretera de destino indicada por su cambio

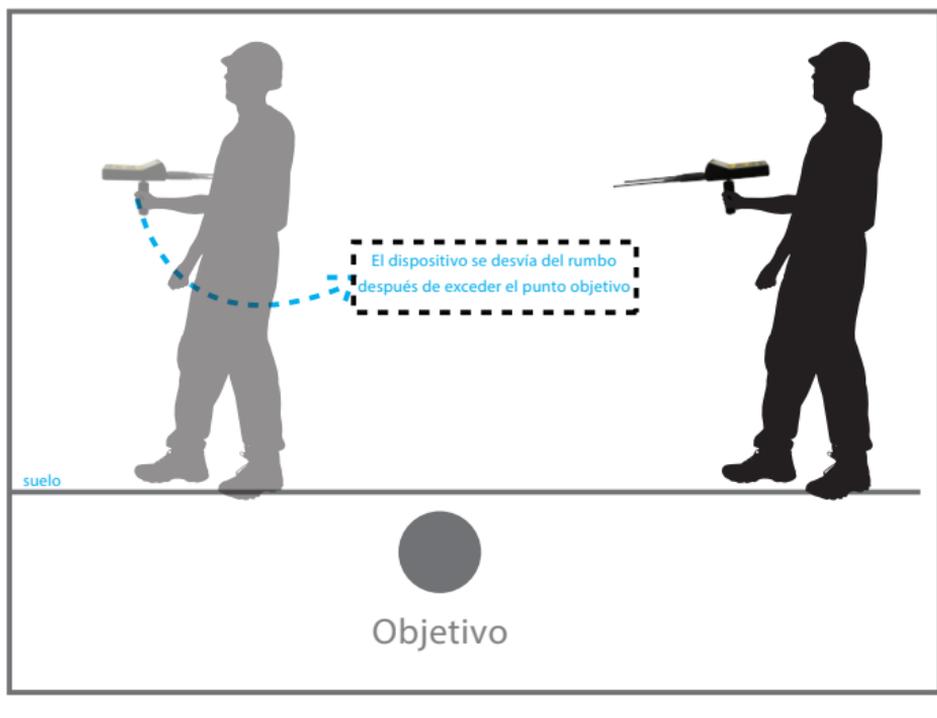


Esta advertencia indica que está en el camino correcto hacia el destino especificado

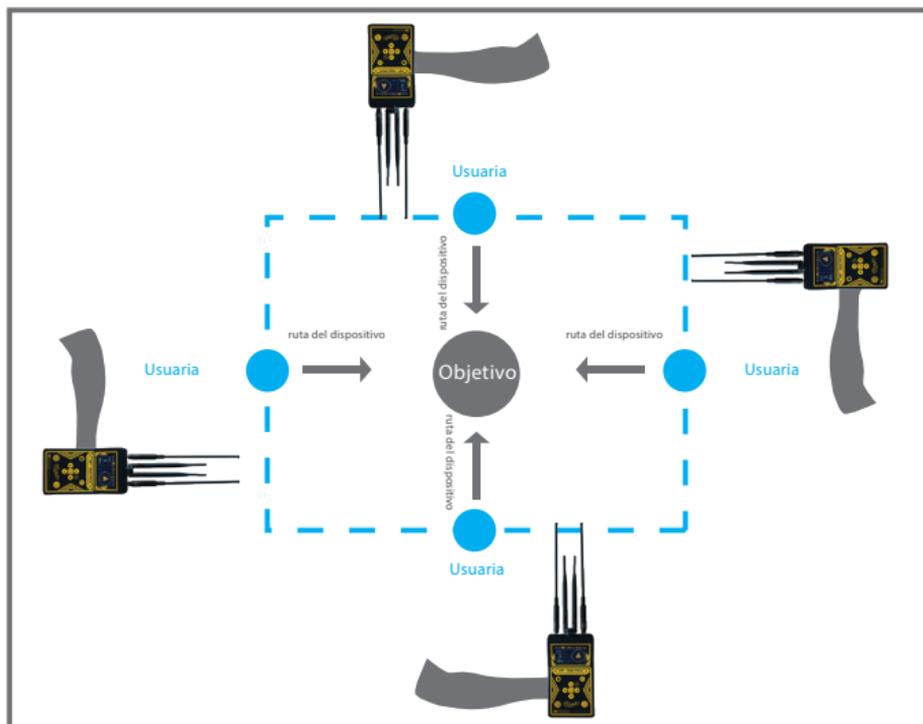
❖ empieza a mirar

Cómo encontrar el objetivo

- ❖ Luego de confirmar más de una lectura de la dirección de la presencia del objetivo presionamos el botón mover para instalar la trayectoria del objetivo y caminamos en la misma dirección y normal para llevar el dispositivo. Nota durante la cual el dispositivo emitió alertas para indicar que camina está en el camino correcto hacia el indicador. Es una flecha que indica la dirección de la convolución para volver al camino correcto, hasta que lleguemos al punto en el que desviamos el sitio del agua y notaremos que el dispositivo ha cambiado automáticamente de dirección desde su camino natural para volver a la ubicación y el punto del objetivo, aquí también giramos con el dispositivo hasta la ubicación del objetivo. Oye y caminamos lentamente y cuando estemos directamente encima del sitio objetivo notaremos que el dispositivo comenzará a girar a izquierda y derecha y esto indica que hemos identificado el punto del objetivo

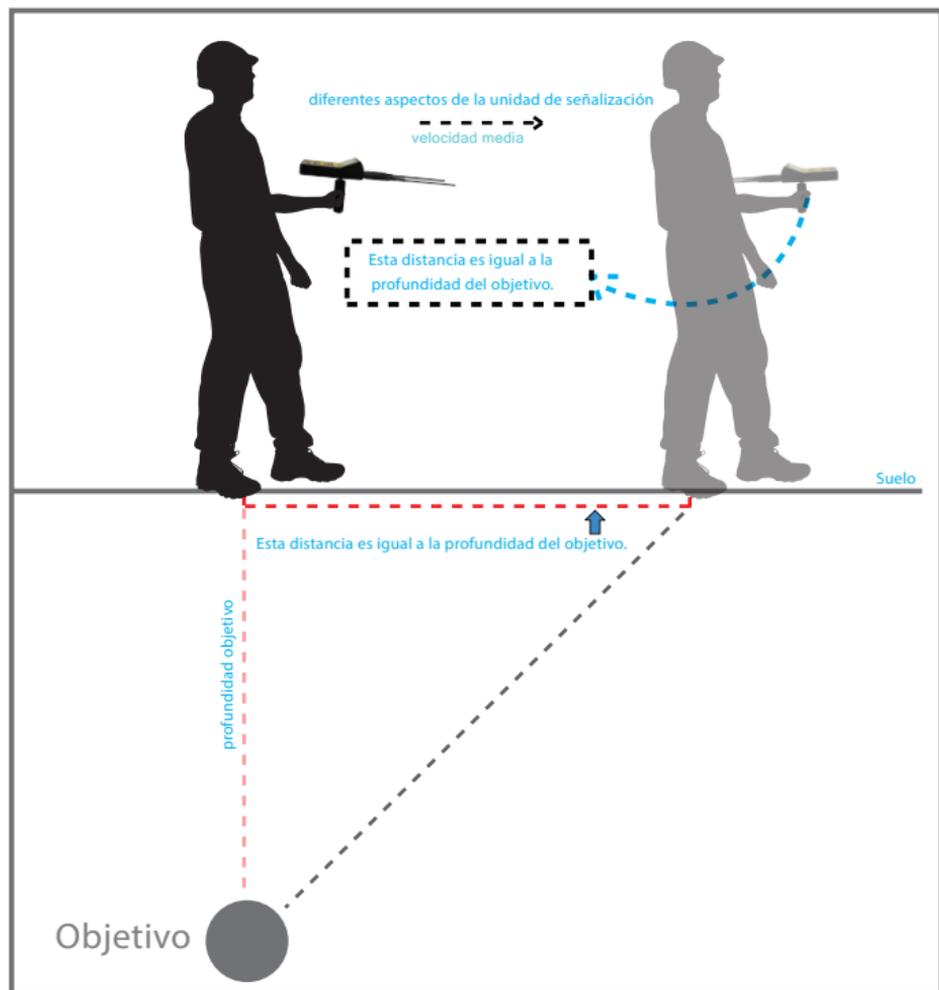


- ❖ Hay otra forma de determinar con mayor precisión dónde está el objetivo. Al tomar metros cuadrados 3 cuatro lecturas del objetivo, cuadramos el terreno del objetivo. A del sitio objetivo, veremos la intersección del área. Técnicamente, será el punto medio .del objetivo



El usuario puede volver al menú principal para encontrar la profundidad aproximada del objetivo y reajustar la configuración de búsqueda. Puede cambiar el nivel de profundidad a través de la lista de profundidad. Por ejemplo, en la primera muestra de profundidad seleccionada, reducimos la profundidad de 5 metros a , ingresamos metros y mantenemos el dispositivo en la ubicación del objetivo remoto, Sepa que puede estar en el medio. Profundidad aproximada del objetivo Puede cambiar el nivel de profundidad hasta que aprenda

❖ Iniciar búsqueda Cómo detectar la profundidad del objetivo

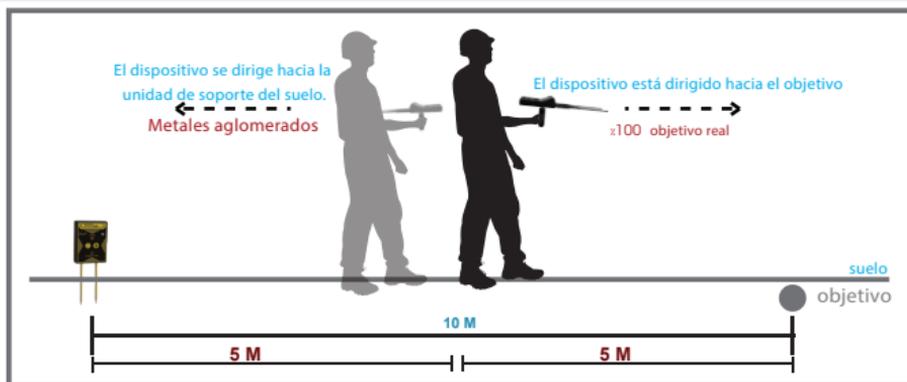


❖ empieza a mirar

- ❖ Puede utilizar el sistema de filtro para asegurarse de que el tipo de objetivo sea metal metálico o un objetivo metálico enterrado. Regresamos a la ventana principal de búsqueda a largo plazo y hacemos clic en Iniciar búsqueda nuevamente. Luego seleccionamos la opción de filtro



metros del objetivo y 10 Luego colocamos la unidad de apoyo terrestre en el suelo a unos mantenemos el dispositivo entre la unidad de apoyo terrestre y el objetivo. Advertimos el dispositivo y lo configuramos manualmente, esperamos leer. Si el dispositivo está dirigido, real y muestra que esta escondido. Sin embargo, si el dispositivo %100 este objetivo es apunta a la unidad de soporte en tierra con él, el metal objetivo y el mismo metal que eligió buscar pueden serlo. Porque algunos de ellos son metales grandes en rocas molidas

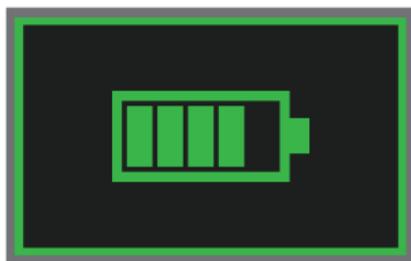


- Sistema de filtrado de señal para confirmar la ubicación del objetivo, y el sistema equipado con ondas terrestres con el sistema para una transmisión precisa y mejora de la señal, este transmisor funciona con un sistema Bluetooth para comunicarse con la unidad principal a través de una interfaz de control especial para operar y cerrar estos sistemas a través de la interfaz del sistema
- Proporciona un sistema de filtrado de señales, para evitar cualquier interferencia causada por ondas de radio o frecuencia presentes en el aire



❖ CARGANDO LA BATERÍA

Puede continuar cargando la batería mientras el dispositivo está apagado o encendido. Con los sistemas de carga inteligentes, puede ver el nivel de carga adicional en tiempo real. Cuando esté conectado, el indicador de estado de carga de la batería aparecerá en la pantalla como un porcentaje.



El dispositivo también ofrece una batería y una función de carga inteligente. El usuario puede controlar completamente el nivel de energía. Reciba alertas antes de quedarse sin energía con notificaciones precisas de nivel de batería visuales y audibles.



Durante el funcionamiento y el nivel de la batería Alcanza el **15%**. Esto indica que la batería se está agotando



Mientras carga el dispositivo, la batería está al **100%** indica que la carga está llena



United States of America - illinois

www.mwf-usa.com
info@mwf-usa.com
+1) 708 (364 9602

Turkey - istanbul

www.mwf-metaldetectors.com
info@mwf-metaldetectors.com
+90) 212 (222 0946
+90) 212 (222 0947