Metal and Water Finder

GF-650

User Manual

EN User Manual

SP Manual de usuario

TR Kullanım kılavuzu

AR دليل المستخدم

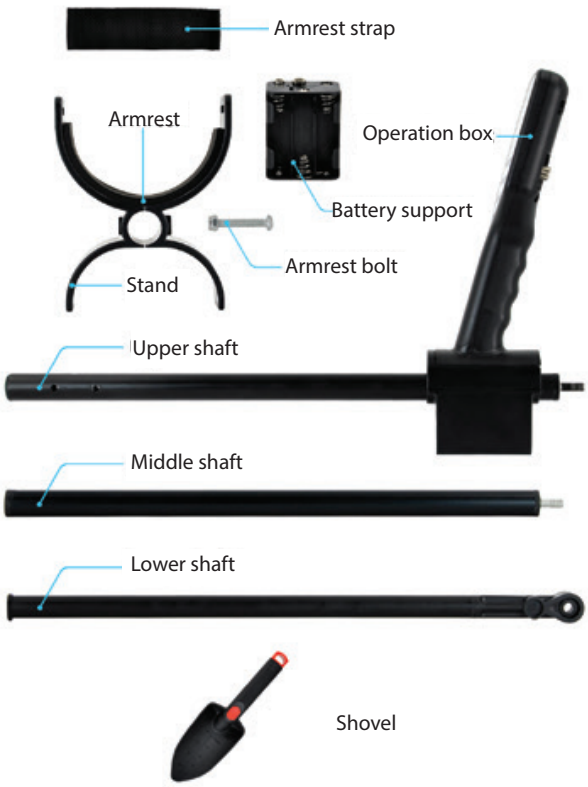
GF-650 User Manual

The latest gold, metal detector

Package Contents

EN

GF-650 Series detectors come with everything you need to get started detecting.
The GF-650 comes with additional accessories for even greater versatility



Shovel

Velcro tabs (x2)

6X10 Double-D search coil

Coil yoke washers (x 2, attached)

Yoke nut

Instructions

3.5 mm (1/8-inch) wired headphones

GF -650
optional accessories

Detector Backpack

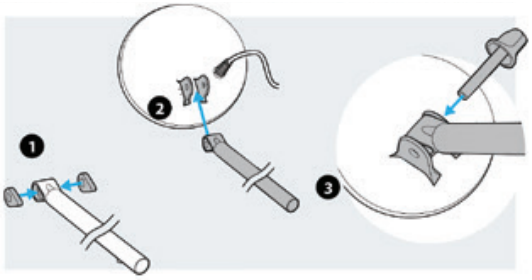
5 Double-D search coil

Charger

Assembly

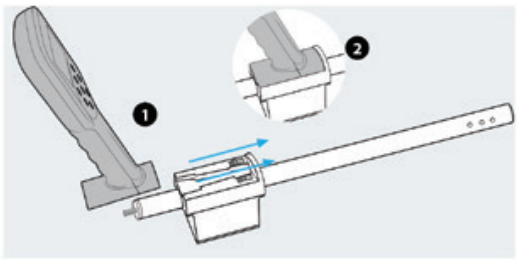
Follow these easy steps to assemble your GS-650 Series detector.

Attach coil to lower shaft



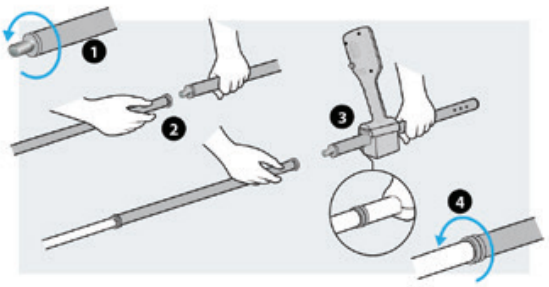
1. Insert the two yoke washers into the holes on either side of the yoke.
2. Slide the yoke into the yoke bracket on top of the coil.
3. Ensure that the spring loaded pin in the lower shaft is underneath.
4. Tighten the yoke bolts through the yoke and yoke bracket, but do not over tighten.

Install the control box



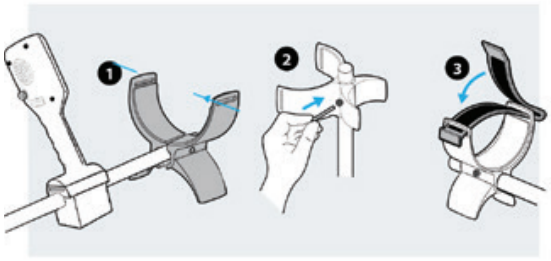
1. Push the control box into the slot according to the direction shown in the right figure.
2. Clamp the control box with the upper valve stem slot.

Assemble shafts



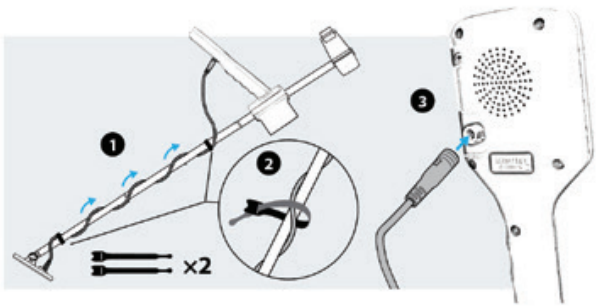
1. Rotate the valve stem counterclockwise.
2. Align the lower shaft with the intermediate shaft, rotate it counterclockwise and tighten it 3
3. Connect the intermediate shaft to the upper shaft in the same way
4. Rotate the valve stem counterclockwise and tighten it.

Attach armrest



1. Place the armrest on the left and right sides of the upper shaft. location the armrest is just below the elbow, then align the center hole the handrail has the nearest hole in the shaft.
2. Thread the screw through the bracket, upper shaft and handrail.tighten the screws carefully.
3. Put Velcro face up through the handrail through the two slots on the handrail. Make sure that the end of the belt will be fixed outward from your arm.

Connect coil



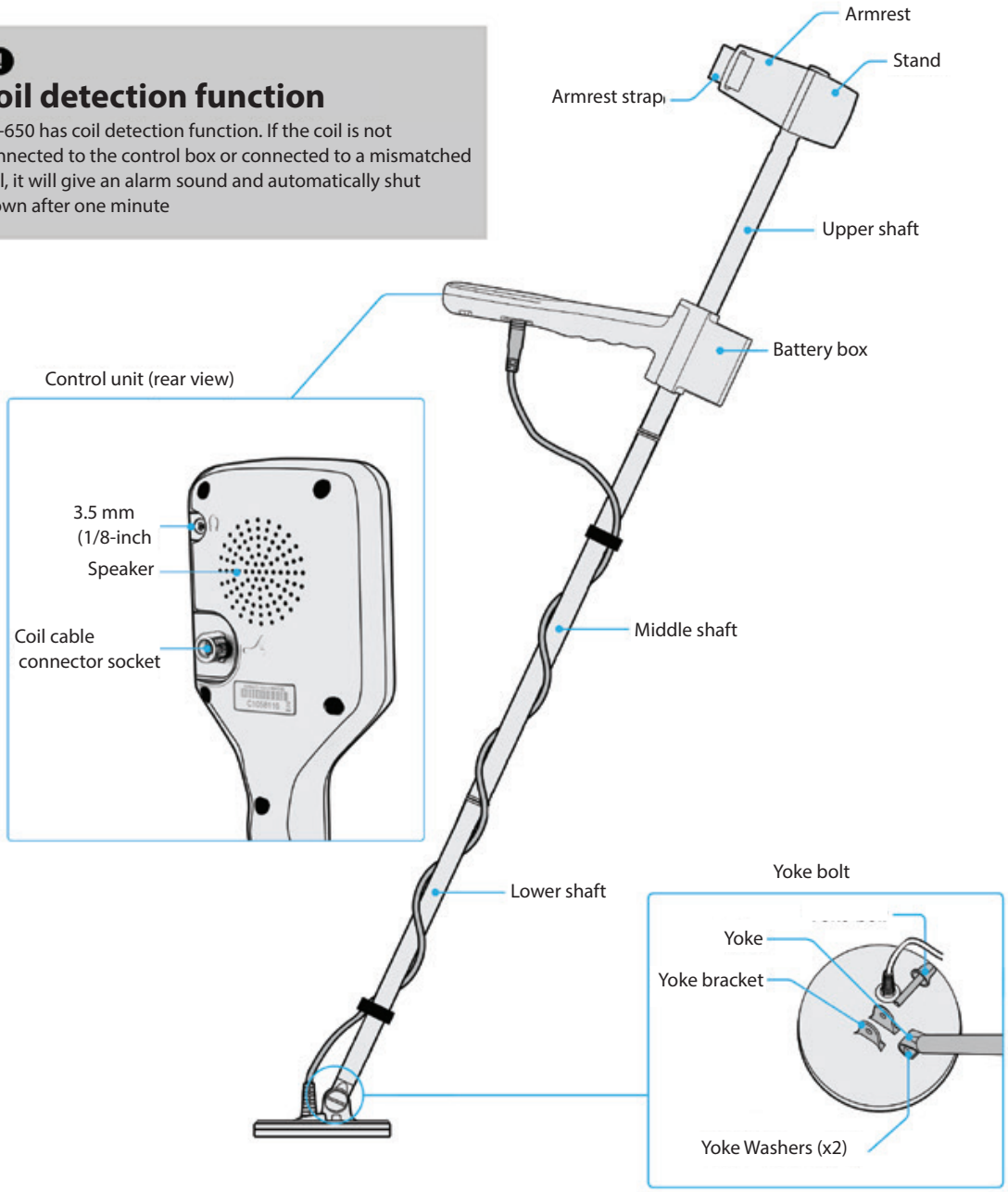
1. Wrap the coil cable around the lower and middle shaft enough times to take up the slack, but so the coil can still tilt without restriction.
2. Use the velcro tabs provided to secure the coil cable against the shaft.
3. Align the coil connector and plug into the socket in the back. of the control unit, tightening the retaining ring.

Assembled Detector

GF -650
Assembled Detector

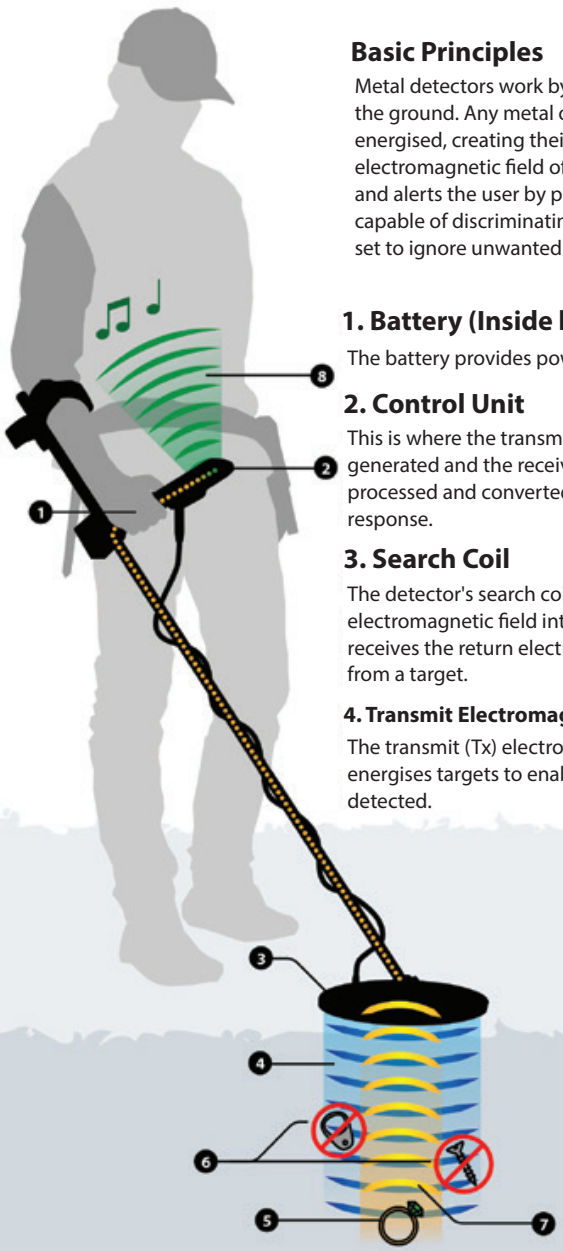
Coil detection function

GF-650 has coil detection function. If the coil is not connected to the control box or connected to a mismatched coil, it will give an alarm sound and automatically shut down after one minute



How Detectors Work

Metal detectors create an electromagnetic field which penetrates the ground. Metal objects cause a change to this field because they conduct electricity. The detector senses this change and sends a signal back to the control unit, alerting the operator.



Basic Principles

Metal detectors work by transmitting an electromagnetic field from the search coil into the ground. Any metal objects (targets) within this electromagnetic field will become energised, creating their own circular electric currents (eddy currents) and transmit an electromagnetic field of their own. The detector's search coil senses this receive signal and alerts the user by producing a target response. GF-650 metal detectors are also capable of discriminating (or differentiating) between different target types and can be set to ignore unwanted targets.

1. Battery (Inside handle)

The battery provides power to the detector

2. Control Unit

This is where the transmit signal is generated and the receive signal is processed and converted into a target response.

3. Search Coil

The detector's search coil transmits the electromagnetic field into the ground and receives the return electromagnetic field from a target.

4. Transmit Electromagnetic Field (blue)

The transmit (Tx) electromagnetic field energises targets to enable them to be detected.

5. Target

A target is any metal object that can be detected by a metal detector. In this example the detected target is treasure, which is a good (accepted) target.

6. Unwanted Targets

A target is any metal object that can be detected by a metal detector. In this example the detected target is treasure, which is a good (accepted) target.

7. Receive Electromagnetic Field (yellow)

The receive (Rx) electromagnetic field is generated from energised targets and is received by the search coil.

8. Target Response (green)

When a good (accepted) target is detected the metal detector will produce an audible response, such as a beep or a change in tone, and a visual display of target information will be shown on the screen.

Detecting Technique

Correct detecting technique is important to get the most out of your detector. The techniques described will give you the best chance of success. .

Holding the Detector

Insert your arm through the armrest and armrest strap. Grasp the handle of the detector and rest your forearm in the armrest.

Adjust armrest position

The correct position of the armrest should allow you to comfortably grip the handle. Your elbow should sit just above the back of the armrest and the detector should feel like an extension of your forearm.

Adjusting the Angle of the Coil

1. Loosen the yoke nut and bolt that fastens the lower shaft to the coil. It should be loose enough to allow the coil to be moved for adjustment, but tight enough that the coil can hold its position.
2. While holding the detector in the detecting position, lightly press the coil to the ground until it sits flat/parallel with the ground. The coil should remain parallel when lifted to the sweep height, approximately 25 mm (1-inch) above the ground.
3. Tighten the yoke nut just enough to hold the coil in position.

Sweeping the Coil

GF650 series detectors are motion detectors, meaning that the coil must be moving across the ground in order to detect a target. If the coil is held stationary over a target, it will not be detected. The side-to-side detecting motion is called 'sweeping' or 'swinging', and with practice will become a comfortable and fast way to cover ground.
Sweeping the coil incorrectly can cause you to miss targets or can generate false signals.
Though the coil assembly is rigid and durable, sudden jolts or bangs may cause random signals and inaccurate Target IDs, as well as excessive wear and tear. Careful sweeping will ensure the coil performs to an optimum level at all times.

Sweep Parallel to the Ground

You will obtain the best performance when the coil is swept close and parallel to the ground at all times. This will maximise detection depth and improve the response to small objects. Avoid excessive brushing of the coil on the ground.

Overlap Your Sweep

Practice sweeping the coil over the ground in a side-to-side motion while slowly walking forward at the end of each sweep. Slightly overlap the previous sweep to ensure full ground coverage.
An average sweep speed is 2 to 3 seconds from right-to-left-toright.

Targets

Metal objects are referred to as targets. Targets are comprised of ferrous and non-ferrous metals. Ferrous metals are those containing iron such as steel, nails and some types of coins. Nonferrous metals are those which are not magnetic, such as gold, silver, copper, bronze and aluminium.
You may wish to find a range of both ferrous and non-ferrous targets.

Examples of Common Targets:

- Desired ferrous target – war artefact
- Undesired ferrous target – iron nail
- Desired non-ferrous target - gold coin
- Undesired non-ferrous target - pull-tab

Controls

1.Power and Backlight On/Off

① Long press the power key for 3 seconds to start the machine, and then long press the power key for 3 seconds to shut it down.
② In standby mode, press the power button once to turn off the backlight, and then press the power button again to turn on the backlight.

2.Search Mode

In standby mode, press the mode key once to switch to discrimination mode / press the mode key again to switch to all metal mode.

3.SMART precise positioning

Press smart key in standby mode, and the screen will display - SMART word,
The sample lights up to enter the accurate positioning state, and press the SMART key again to exit the accurate positioning.

4.UP and DOWN Key

In the setting state, press the up key to increase the value,
Press the down key to decrease the value in the setting state.

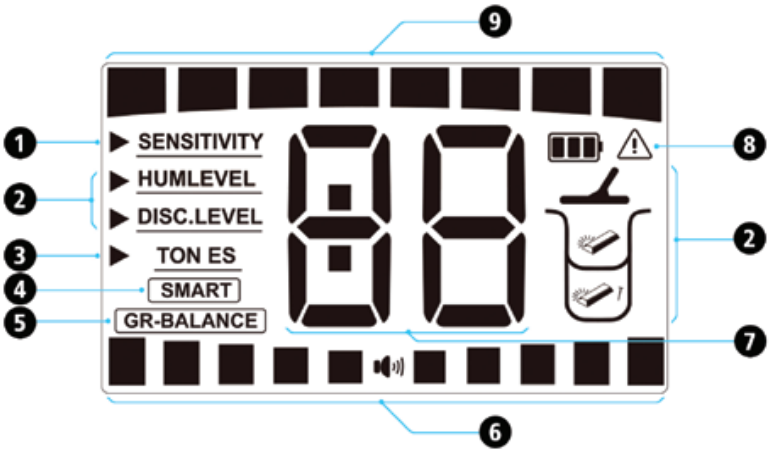
5. Volume Adjustment Key

Press the Vol ▲key to increase the volume in any state,
Press the Vol ▼key to turn down the volume.

6.Selection Key / Automatic Balance Key / Frequency Selection Key

① In standby mode, press GR.BA/SELECT, move the cursor to enter the setting state, the screen displays the corresponding value, and then press up or down to adjust the required value.
② Long press GR.BA/SELECT for 3 seconds, the screen displays 90 values, and the word gr-balance is lit to enter the automatic balance state. Long press GR.BA/SELECT for 3 seconds to exit the automatic balance.
③ Press GR.BA/SELECT to display (F1-F7) frequency selection in the automatic balance state or precise positioning state.

Display



1.Sensitivity Adjust
Adjust sensitivity level

2.Search Modes
It indicates that the detector is in all metal mode or discrimination mode

3.TON ES Adjust
Adjust the detection tone of the detector

4.SMART precise positioning
Prompt the detector to locate the exact location of the target

5.Automatically balance
Indicates that the detector is in automatic ground balance mode

6.Volume Adjust
Displays the detector audio volume

7.Target Identification Number
These numbers prompt the detection target ID value and are used to adjust the menu settings

8.Battery Level
Indicates the current battery level

9.Discrimination Segments
Represents groupings of Target Identifi cation Numbers as a single segment on a scale
Discrimination Segments align with the Target Identifi cation Guide

Detector Settings

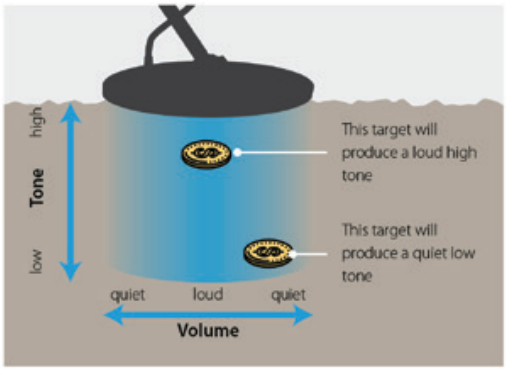
Pinpointing Technique

Switching to Pinpoint when you find a target activates the target signal strength visualisation on the Discrimination Scale to help you accurately locate the buried target.

The Pinpoint button

Pinpoint progressively masks the Target response by reducing the Sensitivity with each sweep until only a very narrow target response remains. This helps identify the exact location of the target.

In Pinpoint, the detector's response indicates the strength of the target signal directly below the coil. The Pinpoint audio response is tone and volume modulated. The difference in tone and volume will help to locate the position and depth of the target.



Pinpointing a Target

①.Press the SMART button to enter precise positioning. SMART will appear in the lower left corner of the LCD

②.Sweep the coil slowly across the target location keeping the coil parallel to the ground.

③.Taking note of the response, locate the centre of the target by listening for the loudest signal and/or watching the Discrimination Scale on the LCD.

④.The value in the center of the screen represents the distance between the target and the coil。

Pinpointing a Target Manually

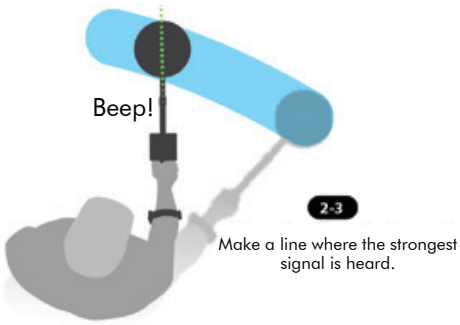
1. Sweep the coil slowly across the target location keeping the coil parallel to the ground.

2. Locate the centre of the target by listening for the loudest target signal response.

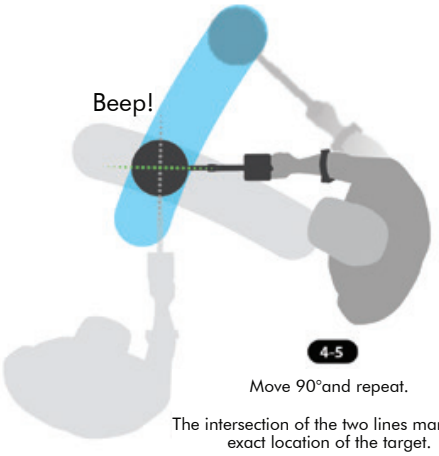
3. Make a mental note of the position, or mark a line on the soil with your shoe or a digging tool.

4. Move to one side so that you can pass the coil over the target at right angles to your initial direction.

5. Line up the target at 90° from the initial direction and repeat the process. The object is located where the two imaginary lines cross.



Make a line where the strongest signal is heard.



Move 90°and repeat.

The intersection of the two lines marks the exact location of the target.

⚠ WARNING: After precise positioning, press SMART to exit precise positioning mode

Detector Settings

Search Modes

There are 2 search modes: All Metal and Discrimination. Press the MODE button to select the mode.

The Mode button

All Metal Mode

In this mode, the device provides audio tone and target ID identification, and provides different audio tones for different types of targets.

The All-Metal Search Mode icon

Discrimination Mode

In this mode, the device does not provide any audio tone discrimination for ferrous metals, but only provides target ID discrimination for non-ferrous metals.

The discrimination Search Mode icon

In both search modes:

When a target is detected, the ID number will be displayed in the middle of the screen and the corresponding cursor will appear on the top screen.

The position of the target cursor corresponds to the identification grade or ID number of the object. The left cursor represents high iron content, and the right cursor represents high gold content

When an object is detected, the target cursor will momentarily flash.

Iron exclusion

In discrimination mode, press the selection key to select and adjust the disc.level to eliminate metal scrap

The SELECT button

In discrimination Mode use + and – to adjust the Iron Mask Discrimination scale.

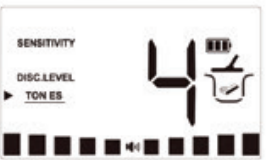
The minimum adjustable value of DISC LEVEL is 10 and the maximum adjustable value is 80

Adjust tone

In discrimination mode, press the select key to select and adjust the alarm tone ES

The SELECT button

In discrimination mode use + and – to adjust detection tone



There are seven adjustable tone levels, namely 1, 1-, 2-, 3, 3b dP, 4.

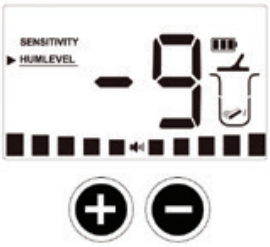
Detector Settings

Adjust HUMLEVEL

In all modes, press the selection key to select and adjust the humlevel to adjust the threshold value

The SELECT button

In all metal mode use + and – to Adjust the threshold level.



The minimum value of adjustable threshold is - 9 and the maximum value is + 9

Adjust detection frequency

In the state of automatic balance or precise positioning, Press the select key to adjust the detection frequency

The SELECT button

Use the select button to adjust the detection frequency.
Each time you press the select button, you will go to the next step frequency level from low to high. Maximum detection frequency at one time when reached, pressing the select button will return to the minimum detection frequency level.

The minimum value of adjustable frequency is F1 and the maximum value is F7

⚠ WARNING: After the detection frequency adjustment is completed, exit the precise mode and automatic balance mode

Batteries and Charging

The GF-650 is capable of using different types of AA batteries:

9 V Alkaline
1.5 V Alkaline
1.5 V Carbon
1.5 V Alkaline (rechargeable)
1.5 V Lithium (non-rechargeable)

⚠ WARNING: There is a risk of explosion if the battery is replaced by an incorrect type

Battery level

The Battery Level indicator shows the current battery level

The battery Level Indicator

Note that rechargeable and non-rechargeable batteries have different discharge rates, therefore the Battery Level Indicator is approximate only

Battery Run Times

rechargeable AA NiMH battery runs for about 11 hours
The running time of non rechargeable AA alkaline battery is about 10 hours

The low battery indicator

Rechargeable battery

AA NiMH battery charger available

Instructions, compliance and safety information for the AA NiMH Battery Charger are included with the charger

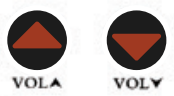
⚠ WARNING: NiMH Battery Charger must only be used to charge NiMH rechargeable batteries

Detector Settings

Volume

The Volume control changes the loudness of target signals.

Use the Volume button to adjust the Volume Level. Each press of the Volume button will advance to the next Volume Level from low to high. Once maximum Volume is reached, pressing the Volume button will return to the lowest Volume Level.



The Volume button

The Volume Level indicator on the display shows the current Volume Level. Each bar represents one level.

The Volume Level indicator showing maximum volume (level 10)

GF-650 detectors are highly sensitive and have adjustable sensitivity. Setting the correct sensitivity level for individual detecting conditions will maximise detection depth. Always choose the highest stable Sensitivity setting to ensure optimum performance.

In standby mode, press gr.ba/select to select adjustment sensitivity Each time you press the + button to increase sensitivity,Press the - button to decrease sensitivity

The GR.BA/SELECT button

The sensitivity level value on the display is displayed.Current sensitivity level. Each value represents a level.

The minimum sensitivity level is 1 and the maximum sensitivity level is 99
The current screen display sensitivity is 68

To Adjust the Sensitivity Level

①.Press the gr.ba/select button to select the sensitivity option

②.Hold the coil stationary, then use the + button to increase the sensitivity until false signals begin to occur.
③.Reduce the Sensitivity Level just enough that the false signals disappear.

④.Sweep the coil over a clear patch of ground, and reduce the Sensitivity Level further if any ground noise is encountered.

Automatic Ground Balance

Sometimes, excessive noise is encountered whilst detecting. This can be caused by environmental electromagnetic.Ground Balancing enables the detector to separate unwanted ground signals from target signals.GF-650 has automatic ground tracking function,GF-650 continuously monitors and tracks the ground for tracking and removal Ground noise. Built in automatic tracking is a reliable choice under most detection conditions.

If noise is a problem, try the following steps in order until the noise is eliminated.

Automatic ground balance setting

Hold the coil stationary, press and hold GR.BA/SELECT for 3 seconds, the screen displays 90 values, and the words GR-BALANCE light up to enter the automatic balance state For best results, the coil should be held stationary just above the ground until Automatic Noise Cancel is complete

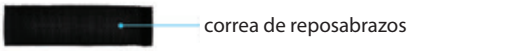
The GR.BA/SELECT button

⚠ WARNING: After the local balancing is completed, long press GR.BA/SELECT for three seconds to turn off the automatic balancing

The screen displays 90 values, and the words GR-BALANCE light up to enter the automatic balance state

SP Contenidos del paquete

Los detectores de la serie GF-650 vienen con todo lo que necesita para comenzar a detectar. El GF-650 viene con accesorios adicionales para una versatilidad aún mayor


correa de reposabrazos

Pala

Lengüetas de velcro (x2)

Bobina de búsqueda 6X10 Doble-D

Arandelas de yugo de bobina (x 2, adjunto)

Tuerca de yugo

Instrucciones

Cableado de 3,5 mm
(1/8 de pulgada)auriculares

GF-650
Accesorios Opcionales

Mochila detectora

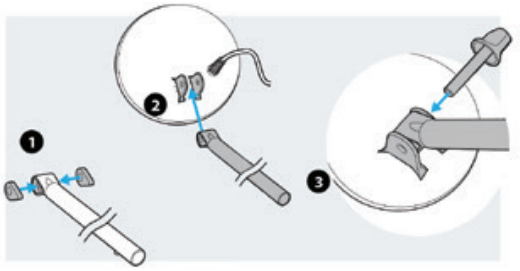
5 Bobina de búsqueda de doble D

Cargador

Asamblea

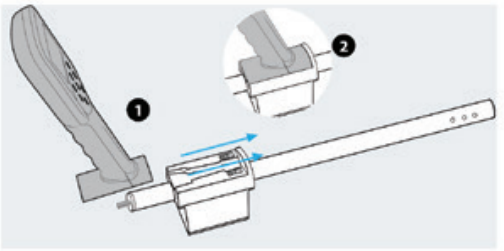
Siga estos sencillos pasos para ensamblar su detector de la serie GF-650.

Conecte la bobina al eje inferior



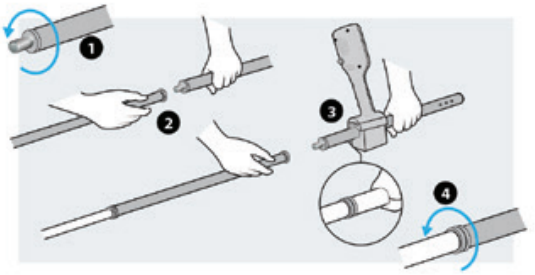
1. Inserte las dos arandelas del yugo en los orificios a cada lado del el yugo
2. Deslice el yugo en el soporte del yugo en la parte superior de la bobina.
3. Asegúrese de que el pasador accionado por resorte en el eje inferior esté debajo.
4. Apriete los pernos del yugo a través del yugo y el soporte del yugo, pero no apriete demasiado.

Instale la caja de control



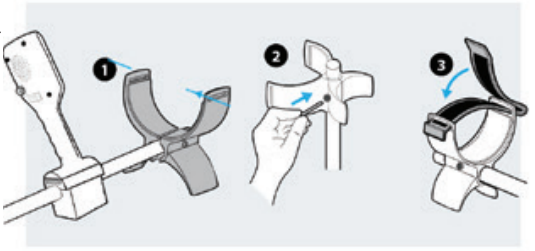
1. Empuje la caja de control en la ranura de acuerdo con la dirección se muestra en la figura de la derecha.
2. Sujete la caja de control con la ranura superior del vástago de la válvula.

Ensamblar ejes



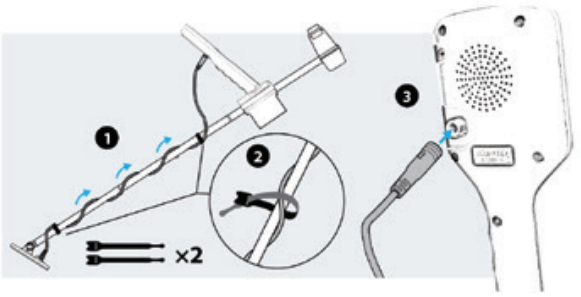
1. Gire el vástago de la válvula en sentido antihorario.
2. Alinee el eje inferior con el eje intermedio, gírelo en sentido contrario a las agujas del reloj y apriételo 3
3. Conecte el eje intermedio al eje superior en el mismo camino
4. Gire el vástago de la válvula en sentido antihorario y apriételo.

Adjuntar reposabrazos



1. Coloque el reposabrazos en los lados izquierdo y derecho de la parte superior eje. ubicación el reposabrazos está justo debajo del codo, entonces alinee el orificio central el pasamanos tiene el orificio más cercano en el eje
2. Enrosque el tornillo a través del soporte, el eje superior y pasamanos. Apriete los tornillos con cuidado.
3. Coloque el velcro boca arriba a través del pasamanos a través de los dos ranuras en el pasamanos. Asegúrese de que el extremo del cinturón ser fijado hacia afuera de su brazo.

Conectar bobina



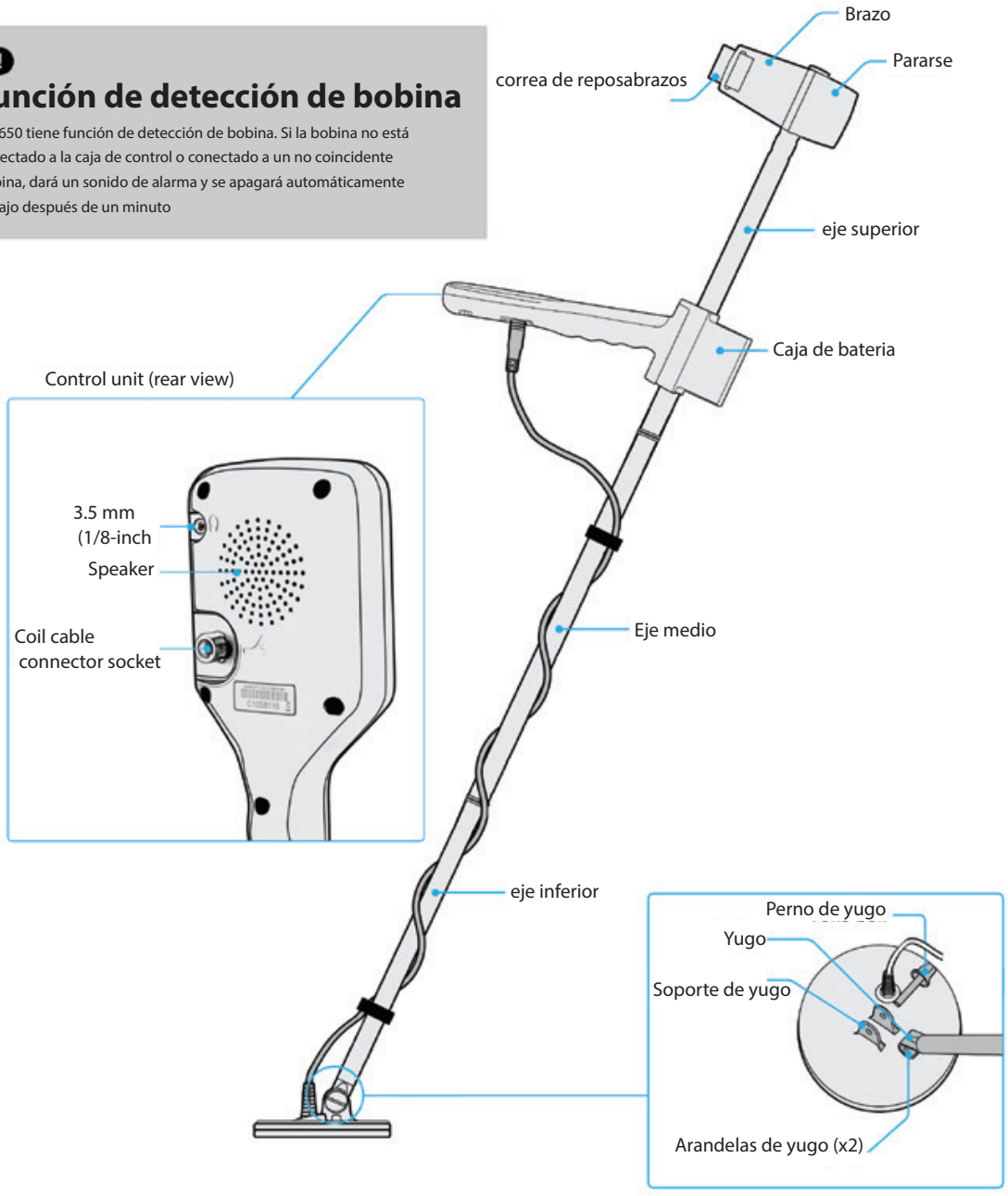
1. Envuelva el cable de la bobina alrededor del eje inferior y medio suficientes veces para tomar la holgura, pero para que la bobina aún pueda inclinarse sin restricción.
2. Use las lengüetas de velcro provistas para asegurar el cable de la bobina contra el eje
3. Alinee el conector de la bobina y enchúfelo en el enchufe de la parte posterior. de la unidad de control, apretando el anillo de retención.

Detector ensamblado

GF -650
Detector ensamblado

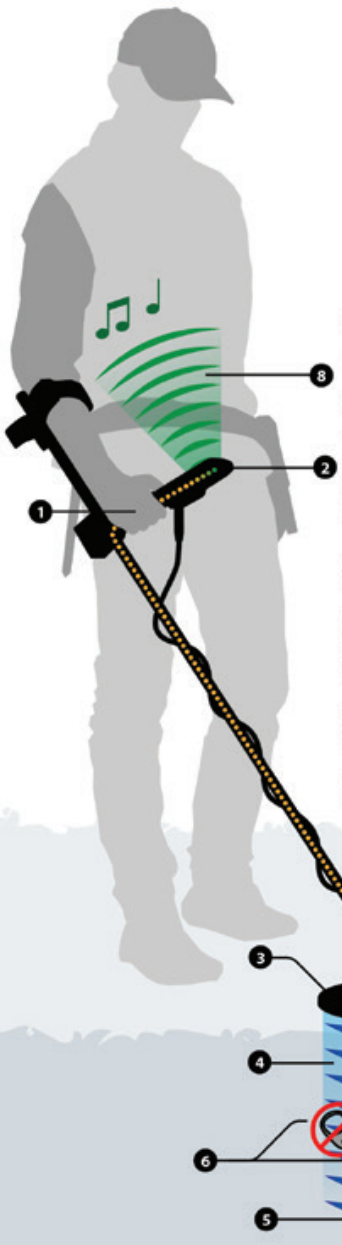
Función de detección de bobina

GF-650 tiene función de detección de bobina. Si la bobina no está conectado a la caja de control o conectado a un no coincidente bobina, dará un sonido de alarma y se apagará automáticamente abajo después de un minuto



Cómo funcionan los detectores

Los detectores de metales crean un campo electromagnético que penetra el terrestre. Los objetos metálicos provocan un cambio en este campo porque conducen electricidad. El detector detecta este cambio y envía una señal a la unidad de control, alertando al operador.



Principios básicos

Los detectores de metales funcionan transmitiendo un campo electromagnético desde la bobina de búsqueda al el terreno. Cualquier objeto de metal (objetivos) dentro de este campo electromagnético se volverá energizados, creando sus propias corrientes eléctricas circulares (corrientes de Foucault) y transmiten una campo electromagnético propio. La bobina de búsqueda del detector detecta esta señal de recepción y alerta al usuario produciendo una respuesta objetivo. Los detectores de metales GF-650 también están capaz de discriminar (o diferenciar) entre diferentes tipos de objetivos y puede ser configurado para ignorar objetivos no deseados.

1. Batería (mango interior)

La batería proporciona energía al detector.

2. Unidad de control

Aquí es donde está la señal de transmisión. generada y la señal recibida es procesado y convertido en un objetivo respuesta.

3. Bobina de búsqueda

La bobina de búsqueda del detector transmite lacampo electromagnético en el suelo yrecibe el campo electromagnético de retorno de un objetivo.

4. Transmitir campo electromagnético (azul)

El campo electromagnético de transmisión (Tx)energiza los objetivos para permitirles ser detectado.

5. Objetivo

Un objetivo es cualquier objeto de metal que puede ser detectado por un detector de metales. En estoejemplo, el objetivo detectado es un tesoro,que es un buen objetivo (aceptado).

6. Objetivos no deseados

Un objetivo es cualquier objeto de metal que puedeser detectado por un detector de metales. En esto ejemplo, el objetivo detectado es un tesoro,que es un buen objetivo (aceptado).

7. Recibir campo electromagnético (amarilla)

El campo electromagnético de recepción (Rx) es generado a partir de objetivos energizados y es recibida por la bobina de búsqueda.

8. Respuesta objetivo (verde)

Cuando se detecta un buen objetivo (aceptado) el detector de metales producirá un sonido respuesta, como un pitido o un cambio en tono, y una pantalla visual del objetivo la información se mostrará en la pantalla.

Técnica de detección

La técnica de detección correcta es importante para aprovechar al máximo su detector. Las técnicas descritas le darán la mejor oportunidad de éxito. .

Sosteniendo la detector

Inserta tu brazo a través el reposabrazos y correa del reposabrazos. Sujetar el mango de la detector y descansar su antebrazo en el brazo.

Ajustar la posición del reposabrazos

La posición correcta del reposabrazos debe le permite agarrar cómodamente el mango. Su codo debe quedar justo por encima de la espalda. del reposabrazos y el detector debe sentirse como una extensión de tu antebrazo.

Ajuste del ángulo de la bobina

1. Afloje la tuerca del yugo y el perno que sujeta el eje inferior a la bobina. Debe estar lo suficientemente flojo para permitir que la bobina se movido para el ajuste, pero lo suficientemente apretado como para que la bobina pueda sostener su posición.
2. Mientras sostiene el detector en la posición de detección, presione la bobina contra el suelo hasta que quede plana/paralela con la terrestre. La bobina debe permanecer paralela cuando se levanta a la altura de barrido, aproximadamente 25 mm (1 pulgada) por encima del terrestre.
3. Apriete la tuerca del yugo lo suficiente para mantener la bobina en su posición.

Barrido de la bobina

Los detectores de la serie GF650 son detectores de movimiento, lo que significa que la bobina debe estar moviéndose por el suelo para detectar Un objetivo. Si la bobina se mantiene estacionaria sobre un objetivo, no será detectado. El movimiento de detección de lado a lado se lama 'barrido' o 'swinging', y con la práctica se convertirá en un cómodo y forma rápida de cubrir terreno.
Si barre la bobina de manera incorrecta, puede hacer que pierda objetivos o puede generar señales falsas.
Aunque el conjunto de la bobina es rígido y duradero, las sacudidas repentinas o las explosiones pueden causar señales aleatorias e identificaciones de objetivos inexactas, así como el desgaste excesivo. Voluntad de barrido cuidadoso Asegúrese de que la bobina funcione a un nivel óptimo en todo momento.

Barrido paralelo al suelo

Obtendrá el mejor rendimiento cuando se barre la bobina cerca y paralelo al suelo en todo momento. Esta voluntad maximizar la profundidad de detección y mejorar la respuesta a pequeños objetos.
Evite el roce excesivo de la bobina en el suelo.

Superponga su barrido

Practique barrer la bobina sobre el suelo de lado a lado movimiento mientras camina lentamente hacia adelante al final de cada barrido.
Superponga ligeramente el barrido anterior para asegurar un terreno completo cobertura.
Una velocidad de barrido promedio es de 2 a 3 segundos desde de derecha a izquierda a derecha.

Objetivos

Los objetos de metal se conocen como objetivos. Los objetivos están compuestos de metales ferrosos y no ferrosos. Los metales ferrosos son aquellos que contienen hierro como acero, clavos y algunos tipos de monedas. Los metales no ferrosos son aquellos que no son magnéticos, como oro, plata, cobre, bronce y aluminio.
Es posible que desee encontrar una gama de ferrosos y no ferrosos objetivos

Ejemplos de objetivos comunes:

- Objetivo ferroso deseado: artefacto de guerra
- Objetivo ferroso no deseado: clavo de hierro
- Objetivo no ferroso deseado - moneda de oro
- Objetivo no ferroso no deseado - lengüeta

Control S

1. Encendido/apagado de encendido y retroiluminación

① Mantenga presionada la tecla de encendido durante 3 segundos para iniciar la máquina y luego presione prolongadamente la tecla de encendido durante 3 segundos para apagarla.

② En el modo de espera, presione el botón de encendido una vez para apagar la luz de fondo y luego presione el botón de encendido nuevamente para encender la luz de fondo.

2.Modo de búsqueda

En el modo de espera, presione la tecla de modo una vez para cambiar al modo de discriminación / presione la tecla de modo nuevamente para cambiar al modo de todos los metales.

3. Posicionamiento preciso inteligente

Presione la tecla inteligente en el modo de espera y la pantalla mostrará: palabra SMART,

La muestra se ilumina para ingresar al estado de posicionamiento preciso y presione la tecla SMART nuevamente para salir del posicionamiento preciso.

4. Tecla ARRIBA y ABAJO

En el estado de configuración, presione la tecla arriba para aumentar el valor,

Presione la tecla hacia abajo para disminuir el valor en el estado de configuración.

5. Tecla de ajuste de volumen

Presione la tecla Volumen para ∧ aumentar el volumen en cualquier estado,

Presione la tecla de volumen para ∨ bajar el volumen.

6. Tecla de selección / Tecla de equilibrio automático / Tecla de selección de frecuencia

① En modo de espera, presione GR.BA/SELECT, mueva el cursor para ingresar al estado de configuración, la pantalla muestra el valor correspondiente,

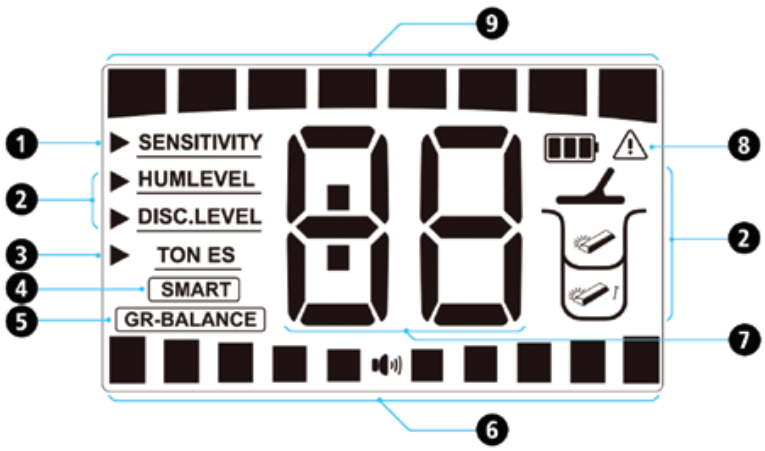
y luego presione hacia arriba o hacia abajo para ajustar el valor requerido.

② Mantenga presionado GR.BA/SELECT durante 3 segundos, la pantalla muestra 90 valores y la palabra gr-balance se ilumina para ingresar al estado de equilibrio automático.

③ Mantenga presionado GR.BA/SELECT durante 3 segundos para salir del balance automático.

Presione GR.BA/SELECT para mostrar (F1-F7) la selección de frecuencia en el estado de equilibrio automático o en el estado de posicionamiento preciso.

Monitora



1. Ajuste de sensibilidad
Ajustar el nivel de sensibilidad

2.Modos de búsqueda
It indicates that the detector is in all mIndica que el detector está en modo todo metal o modo discriminaciónetal mode or discrimination mode

3.TONOS Ajuste
Ajustar el tono de detección del detector

4. Posicionamiento preciso inteligente
Indicar al detector que localice la ubicación exacta del objetivo

5. Equilibrio automático
Indica que el detector está en modo de balance de tierra automático

6. Ajuste de volumen
Muestra el volumen de audio del detector

7.Número de identificación de destino
Estos números solicitan el valor de identificación del objetivo de detección y se utilizan para ajustar la configuración del menú

8. Nivel de batería
Indica el nivel actual de la batería

9. Segmentos de discriminación
Representa agrupaciones de números de identificación de destino como un solo segmento en una escala
Los segmentos de discriminación se alinean con la guía de identificación de objetivos

Configuración del detector

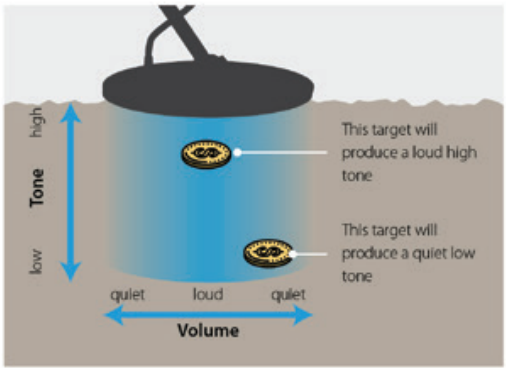
Técnica de localización

Cambiar a Pinpoint cuando encuentra un objetivo activa el visualización de la intensidad de la señal del objetivo en la escala de discriminaciónpara ayudarlo a localizar con precisión el objetivo enterrado.

El botón de localización

Pinpoint enmascara progresivamente la respuesta de Target al reducir la Sensibilidad con cada barrido hasta que solo un objetivo muy estrecho queda la respuesta. Esto ayuda a identificar la ubicación exacta del objetivo.

En Pinpoint, la respuesta del detector indica la fuerza de la señal de destino directamente debajo de la bobina. El audio de Pinpoint la respuesta se modula en tono y volumen. La diferencia en el tono y el volumen ayudarán a localizar la posición y la profundidad de el objetivo.



Señalando un objetivo

①. Presione el bot ó n inteligente para ingresar un posicionamiento preciso. Smart aparecer á en la esquina inferior izquierda de la pantalla LCD

②. Mueva la bobina lentamente a trav é s de la ubicaci ó n objetivo manteniendo la bobina paralela al suelo.

③. Tomando nota de la respuesta, ubique el centro del objetivo escuchando la señal m á s fuerte y/o mirando la escala de discriminaci ó n en la pantalla LCD.

④.El valor en el centro de la pantalla representa la distancia entre el objetivo y la bobina。

Localización de un objetivo manualmente

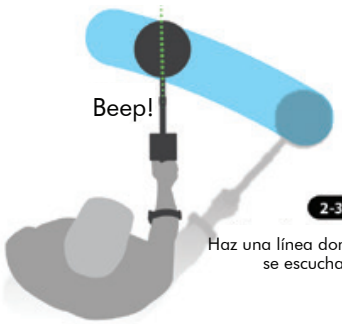
1. Pase la bobina lentamente por la ubicación del objetivo manteniendo la bobina paralela al suelo.

2. Localice el centro del objetivo escuchando la respuesta de señal del objetivo más fuerte.

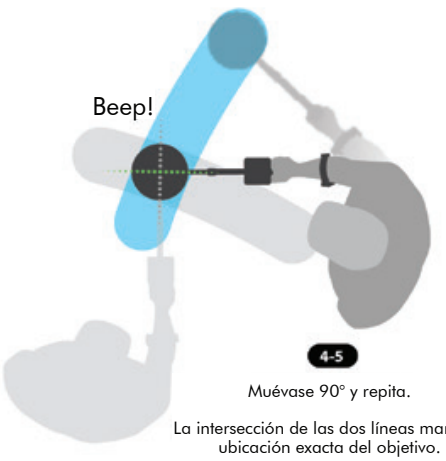
3. Tome nota mental de la posición o marque una línea en el suelo con su zapato o una herramienta de excavación.

4. Muévase hacia un lado para que pueda pasar la bobina sobre el objetivo en ángulo recto con respecto a su dirección inicial.

5. Alinee el objetivo a 90° de la dirección inicial y repita el proceso. El objeto se encuentra donde se cruzan las dos líneas imaginarias.



Haz una línea donde el más fuerte se escucha la señal.



Muévase 90° y repita.

La intersección de las dos líneas marca el ubicación exacta del objetivo.

> ⚠ ADVERTENCIA: Después de un posicionamiento preciso, presione inteligente para salir del modo de posicionamiento preciso

Configuración del detector

Modos de búsqueda

Hay 2 modos de búsqueda: Todo Metal y Discriminación. Pulse el botón MODE para seleccionar el modo.

El botón de modo

Todo el modo de metal

En este modo, el dispositivo proporciona un tono de audio y una identificación de ID de objetivo, y proporciona diferentes tonos de audio para diferentes tipos de objetivos.

El icono del modo de búsqueda de todos los metales

Modo de discriminación

En este modo, el dispositivo no proporciona ninguna discriminación de tonos de audio para metales ferrosos, sino que solo proporciona discriminación de identificación de objetivos para metales no ferrosos.

El icono del modo de búsqueda de discriminación

En ambos modos de búsqueda:

Cuando se detecta un objetivo, el número de identificación se mostrará en el medio de la pantalla y el cursor correspondiente aparecerá en la pantalla superior.

La posición del cursor de destino corresponde al grado de identificación o número de ID del objeto. El cursor izquierdo representa un alto contenido de hierro y el cursor derecho representa un alto contenido de oro.

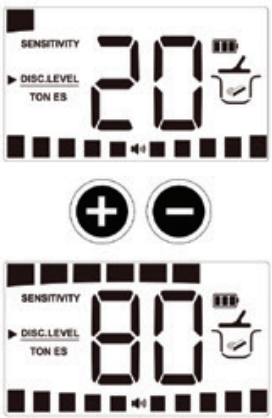
Cuando se detecta un objeto, el cursor de destino parpadeará momentáneamente.

exclusión de hierro

En el modo de discriminación, presione la tecla de selección para seleccionar y ajustar el nivel del disco para eliminar la chatarra de metal

El botón de selección

En modo de discriminación usa + y – para ajustar la máscara de hierro Escala de discriminación.



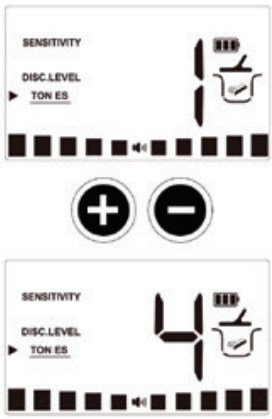
El mínimo valor ajustable del nivel del disco es 10 y el maximo el valor ajustable es 80

Ajustar tono

En el modo de discriminación, presione la tecla de selección para seleccionar y ajustar el tono de alarma ES

El botón de selección

En modo de discriminación usa + y – para ajustar el tono de detección



Hay siete niveles de tono ajustables, a saber 1, 1-, 2-, 3, 3b dP, 4.

Configuración del detector

Ajustar HUMLEVEL

En todos los modos, presione la tecla de selección para seleccionar y ajustar el nivel de zumbido para ajustar el valor de umbral

El botón de selección

En todos los modos de metal usa + y – para Ajustar el nivel de umbral.

El mínimo valor de ajustable el umbral es - 9 y el maximo el valor es + 9

Ajustar la frecuencia de detección

En el estado de equilibrio automático o posicionamiento preciso, presione la tecla de selección para ajustar la frecuencia de detección

El botón de selección

Utilice el botón de selección para ajustar la frecuencia de detección. Cada vez que presione el botón de selección, irá al siguiente nivel de frecuencia de paso de menor a mayor. Frecuencia de detección máxima en un momento cuando se alcanza, al presionar el botón de selección volverá al nivel de frecuencia de detección mínima.

El mínimo valor de ajustable la frecuencia es F1 y el maximo el valor es F7

ADVERTENCIA: Después de completar el ajuste de la frecuencia de detección, salga del modo preciso y del modo de equilibrio automático

Baterías y Carga

El GF-650 es capaz de utilizar diferentes tipos de pilas AA:

9 V Alkaline
1.5 V Alkaline
1.5 V Carbon
1.5 V Alkaline (rechargeable)
1.5 V Lithium (non-rechargeable)

ADVERTENCIA: EXISTE RIESGO DE EXPLOSIÓN SI LA BATERÍA SE REEMPLAZA POR UNA DEL TIPO INCORRECTO.

Nivel de bateria

El indicador de nivel de batería muestra el nivel actual de la batería

El indicador de nivel de batería

Tenga en cuenta que las baterías recargables y no recargables tienen tasas de descarga diferentes, por lo tanto, el indicador de nivel de batería es solo aproximado

Tiempos de funcionamiento de la batería

batería recargable AA NiMH funciona durante aproximadamente 11 horas
El tiempo de funcionamiento de la batería alcalina AA no recargable es de aproximadamente 10 horas

El indicador de batería baja

Batería recargable

Cargador de batería RechargAA NiMH batería disponible

Las instrucciones, el cumplimiento y la información de seguridad para el cargador de batería AA NiMH se incluyen con el cargador.

ADVERTENCIA: Cargador de batería NiMH solo debe usarse para cargar pilas recargables de NiMH baterías

Configuración del detector

Volumen

El control de volumen cambia el volumen de las señales de destino.

Utilice el botón de volumen para ajustar el nivel de volumen. Cada vez que presione el botón de volumen, avanzará al siguiente nivel de volumen de menor a mayor. Una vez que se alcanza el Volumen máximo, al presionar el botón de Volumen se regresa al Nivel de Volumen más bajo.

El botón de volumen

El indicador de nivel de volumen en la pantalla muestra el nivel de volumen actual. Cada barra representa un nivel.

El indicador de nivel de volumen que muestra el volumen máximo (nivel 10)

Los detectores GF-650 son muy sensibles y tienen sensibilidad ajustable. Establecer el nivel de sensibilidad correcto para las condiciones de detecci ó n individuales maximizar á la profundidad de detecci ó n.

Elija siempre la configuraci ó n de sensibilidad estable m á s alta para garantizar un rendimiento ó ptimo.

En modo de espera, presione gr.ba/select para seleccionar la sensibilidad de ajuste. Cada vez que presione el bot ó n + para aumentar la sensibilidad, presione el bot ó n - para disminuir la sensibilidad.

El botón gr.ba/select

Se muestra el valor del nivel de sensibilidad en la pantalla. Nivel de sensibilidad actual. Cada valor representa un nivel.

El nivel de sensibilidad mínimo es 1 y el nivel de sensibilidad máximo es 99
La sensibilidad de visualización de la pantalla actual es 68

Para ajustar el nivel de sensibilidad

1.Presione el botón gr.ba/select para seleccionar la opción de sensibilidad

2.Mantenga la bobina estacionaria, luego use el botón + para aumentar la sensibilidad hasta que comiencen a ocurrir señales falsas.

3. Reduzca el nivel de sensibilidad lo suficiente como para que desaparezcan las señales falsas.

4.Deslice la bobina sobre un área despejada de tierra y reduzca aún más el nivel de sensibilidad si se encuentra algún ruido de tierra.

Balance de tierra automático

A veces, se encuentra un ruido excesivo durante la detección. Esto puede deberse a la electromagnética ambiental. El equilibrio del suelo permite que el detector separe las señales de suelo no deseadas de las señales del objetivo. El GF-650 tiene una función de seguimiento automático del suelo, el GF-650 monitorea y rastrea continuamente el suelo para rastrear y eliminar el ruido del suelo. El seguimiento automático incorporado es una opción confiable en la mayoría de las condiciones de detección.

Si el ruido es un problema, intente los siguientes pasos en orden hasta que se elimine el ruido.

Configuración automática del balance de tierra

Mantenga la bobina estacionaria, presione y mantenga presionado gr.ba/select durante 3 segundos, la pantalla muestra 90 valores y las palabras gr-balance se iluminan para ingresar al estado de equilibrio automático. Para mejores resultados, la bobina debe mantenerse estacionaria justo por encima del tierra hasta que se complete la cancelación automática de ruido

El botón gr.ba/select

⚠ ADVERTENCIA: Después de completar el balanceo local, mantenga presionado gr.ba/select durante tres segundos para apagar el balanceo automático

La pantalla muestra 90 valores y las palabras gr-balance light hasta entrar en el estado de saldo automático

Paket içeriği

TR

GF-650 Serisi dedektörler, aramaya başlamak için ihtiyacınız olan her şeyle birlikte gelir. GF-650, daha fazla çok yönlülük için ek aksesuarlarla birlikte gelir

Kolçak kayışı

Operasyon kutusu

Pil desteği

Kol dayama cıvatası

Kürek

Cırt cırtlı tırnaklar (x2)

6X10 Double-D arama başlığı

Bobin boyunduruğu rondelaları (x 2, ekli)

Boyunduruk somunu

Talimatlar

3.5 mm (1/8-inch) kablolu kulaklıklar

GF -650
İsteğe bağlı Aksesuarlar

Dedektör Sırt Çantası

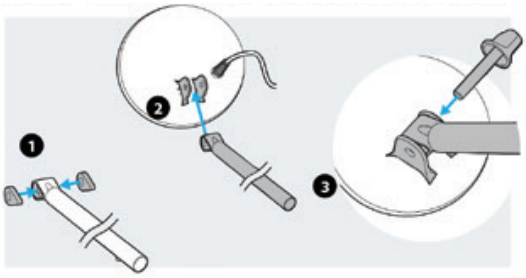
5 Çift-D arama başlığı

Şarj cihazı

Toplantı

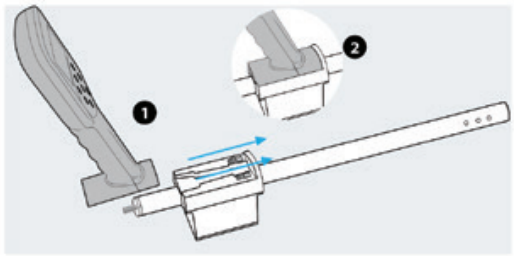
GS-650 Serisi dedektörünüzü monte etmek için bu kolay adımları izleyin.

Bobini alt mile takın



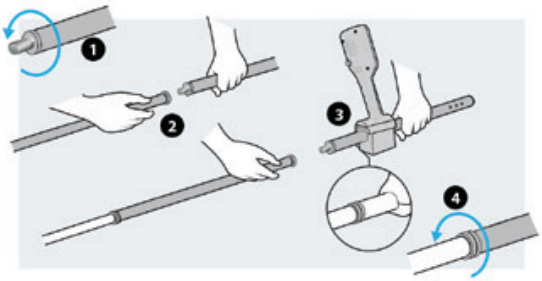
1. İki boyunduruk rondelasını her iki taraftaki deliklere yerleştirin. boyunduruk.
2. Boyunduruğu, bobinin üstündeki boyunduruk braketine kaydırın.
   Alt mildeki yay yüklü pimin sabit olduğundan emin olun. altında.
3. Boyunduruk cıvatalarını boyunduruk ve boyunduruk braketinden sıkın, ama fazla sıkmayın.

Kontrol kutusunu kurun



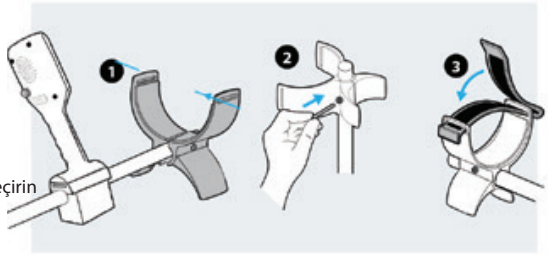
1. Yöne göre kontrol kutusunu yuvaya itin doğru şekilde gösterilmiştir.
2. Kontrol kutusunu üst valf gövdesi yuvasıyla sıkıştırın.

Şaftları birleştirin



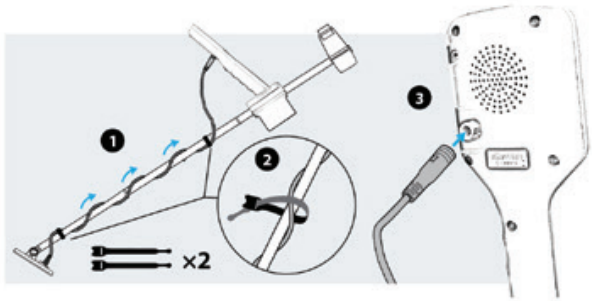
1. Valf gövdesini saat yönünün tersine çevirin.
2. Alt mili ara mil ile hizalayın, döndürün saat yönünün tersine çevirin ve sıkın 3
3. Ara mili üstteki mile bağlayın. aynı şekilde
4. Valf gövdesini saat yönünün tersine döndürün ve sıkın.

Kol desteğini takın



1. Kol dayanağını üst kısmın sol ve sağ taraflarına yerleştirin. şaft. kol dayanağının konumu dirseğin hemen altındadır, ardından tırabzanın en yakın deliğe sahip olduğu orta deliği hizalayın şaft.
2. Vidayı braketten, üst şafttan geçirin ve tırabzan.vidaları dikkatlice sıkın.
3. Velcro'yu yüzü yukarı bakacak şekilde tırabzanın içinden ikisinden geçirin tırabzan üzerindeki yuvalar. Kayışın ucunun olacağından emin olun. kolunuzdan dışa doğru sabitleyin.

Bobini bağlayın



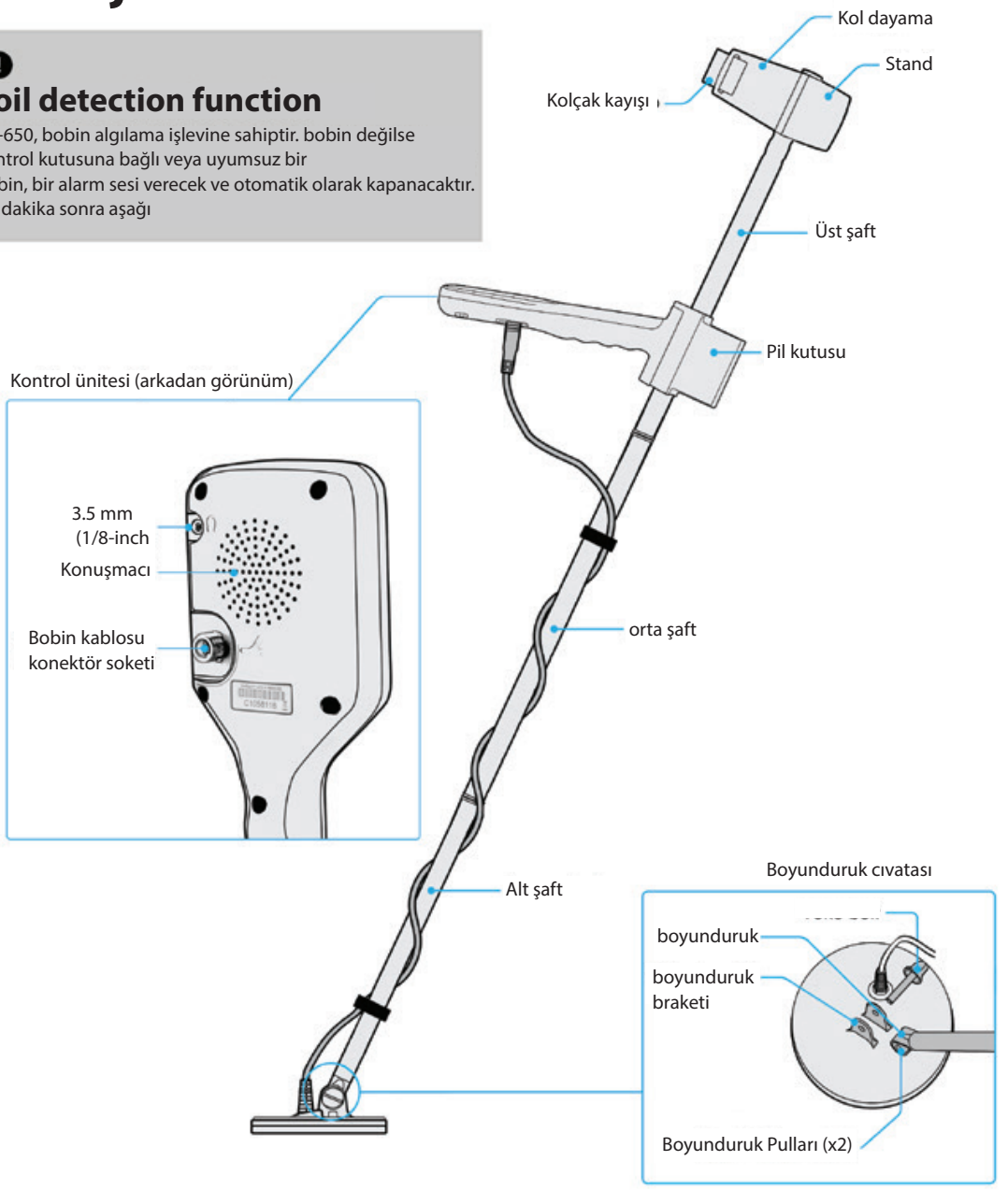
1. Bobin kablosunu alt ve orta şaftın etrafına sarın boşluğu almak için yeterli zaman, ancak bobin hala eğilebilir kısıtlama olmaksızın.
2. Bobin kablosunu karşı sabitlemek için sağlanan cırt cırtlı tırnakları kullanın şaft.
3. Bobin konektörünü hizalayın ve arkadaki sokete takın. kontrol ünitesinin, tespit halkasını sıkarak.

Montajlı Dedektör

GF -650
Montajlı Dedektör

Coil detection function

GF-650, bobin algılama işlevine sahiptir. bobin değilse kontrol kutusuna bağlı veya uyumsuz bir
bobin, bir alarm sesi verecek ve otomatik olarak kapanacaktır. bir dakika sonra aşağı



Dedektörler Nasıl Çalışır?

Metal dedektörleri, metale nüfuz eden bir elektromanyetik alan oluşturur. zemin. Metal nesneler iletken oldukları için bu alanda bir değişikliğe neden olurlar. elektrik. Dedektör bu değişikliği algılar ve alıcıya bir sinyal gönderir. kontrol ünitesi, operatörü uyarır.

Temel prensipler

Metal dedektörleri, arama bobininden bir elektromanyetik alan ileterek çalışır. yer. Bu elektromanyetik alan içindeki herhangi bir metal nesne (hedef) enerjilendirilir, kendi dairesel elektrik akımlarını (girdap akımları) oluşturur ve bir Kendi elektromanyetik alanı. Dedektörün arama bobini bu alma sinyalini algılar. ve bir hedef yanıtı üreterek kullanıcıyı uyarır. GF-650 metal dedektörleri ayrıca farklı hedef türleri arasında ayrım yapma (veya ayırt etme) yeteneğine sahip ve İstenmeyen hedefleri yok saymak için ayarlayın.

1. Batarya (İç kol)

Pil, dedektöre güç sağlar

2. Kontrol Ünitesi

İletim sinyalinin olduğu yer burasıdır. üretilir ve alma sinyali işlenir ve bir hedefe dönüştürülür tepki.

3. Arama Başlığı

Dedektörün arama bobini, toprağa elektromanyetik alan ve dönüş elektromanyetik alanını alır bir hedeften.

4. İletim Elektromanyetik Alan (mavi)

İletim (Tx) elektromanyetik alan olmalarını sağlamak için hedeflere enerji verir. saptanmış.

5. Hedef

Hedef, olabilecek herhangi bir metal nesnedir. metal detektörü tarafından algılanır. Bunda örneğin tespit edilen hedef hazinedir, ki bu iyi (kabul edilen) bir hedeftir.

6. İstenmeyen Hedefler

Hedef, olabilecek herhangi bir metal nesnedir. metal detektörü tarafından algılanır. Bunda örneğin tespit edilen hedef hazinedir, ki bu iyi (kabul edilen) bir hedeftir.

7. Elektromanyetik Alan Alın (Sarı)

Alma (Rx) elektromanyetik alanı enerjilendirilmiş hedeflerden üretilir ve arama bobini tarafından alınır.

8. Hedef Tepkisi (yeşil)

İyi (kabul edilen) bir hedef tespit edildiğinde metal dedektörü sesli bir ses üretecek bip sesi veya değişiklik gibi yanıt tonda ve hedefin görsel bir gösterimi bilgiler ekranda gösterilecektir.

Tespit Tekniği

Doğru tespit tekniği, cihazınızdan en iyi şekilde yararlanmak için önemlidir.
dedektör. Açıklanan teknikler size en iyi şansı verecektir.
başarı.

Dedektörü Tutmak

Kolunu içinden geçir
kol dayama ve
kolçak kayışı. Sıkı sıkı tutmak
kolu
dedektörü ve dinlenme
ön kol içinde
kol dayama.

Kol dayama konumunu ayarlayın

Kol dayanağının doğru konumu,
kolu rahatça tutmanıza izin verir.
Dirseğiniz sırtınızın hemen üstüne oturmalıdır.
kol dayanağının ve dedektörün hissetmesi gerekir
ön kolunuzun bir uzantısı gibi.

Bobin Açısının Ayarlanması

1. Alt mili sabitleyen çatal somunu ve cıvatayı gevşetin
bobine. Bobinin çıkmasına izin verecek kadar gevşek olmalıdır.
ayarlama için hareket ettirildi, ancak bobinin tutabileceği kadar sıkı
konumu.
2. Dedektörü algılama konumunda tutarken hafifçe
ile düz/paralel oturana kadar bobini yere bastırın.
zemin. Bobin kaldırıldığında paralel kalmalıdır.
süpürme yüksekliği, yaklaşık 25 mm (1 inç) yukarıda
zemin.
3. Boyunduruk somununu bobini yerinde tutacak kadar sıkın.

Bobini Süpürme

GF650 serisi dedektörler hareket dedektörleridir, yani
algılamak için bobin zemin boyunca hareket ediyor olmalıdır
bir hedef. Bobin bir hedef üzerinde sabit tutulursa,
saptanmış. Yan yana algılama hareketine 'süpürme' denir
veya 'sallanmak' ve uygulama ile rahat olacak ve
zemini örtmenin hızlı yolu.
Başlığı yanlış şekilde taramak, hedefleri kaçırmanıza veya
yanlış sinyaller üretebilir.
Bobin düzeneği sert ve dayanıklı olmasına rağmen, ani sarsıntılar veya
patlamalar rastgele sinyallere ve hatalı Hedef Kimliklerine neden olabilir,
yanı sıra aşırı aşınma ve yıpranma. Dikkatli süpürme
bobinin her zaman optimum seviyede performans göstermesini sağlayın.

Yere Paralel Süpürme

Bobin süpürüldüğünde en iyi performansı elde edeceksiniz.
her zaman yere yakın ve paralel. Bu irade
algılama derinliğini en üst düzeye çıkarın ve küçük
nesneler. Bobinin zeminde aşırı fırçalanmasından kaçının.

Taramanızı Örtüştürün

Bobini zemin üzerinde bir yandan diğer yana süpürme alıştırması yapın
her taramanın sonunda yavaşça ileri doğru yürürken hareket.
Tam zemin sağlamak için önceki taramayı biraz üst üste getirin
kapsama.
Ortalama bir tarama hızı 2 ila 3 saniyedir.
sağdan sola-sağa.

hedefler

Metal nesnelere hedef adı verilir. Hedefler oluşur
demirli ve demirsiz metallerden. Demir içeren metaller
çelik, çivi ve bazı madeni para türleri gibi demir içeren.
Demir dışı metaller, örneğin manyetik olmayan metallerdir.
altın, gümüş, bakır, bronz ve alüminyum.
Hem demirli hem de demirsiz bir ürün yelpazesi bulmak
isteyebilirsiniz hedefler.

Ortak Hedeflere Örnekler:

- İstenen demirli hedef – savaş eseri
- İstenmeyen demirli hedef – demir çivi
- İstenen demir dışı hedef - altın madeni para
- İstenmeyen demir dışı hedef - açma kulağı

Kontroller

1. Güç ve Arka Işık Açık/Kapalı

① Makineyi başlatmak için güç tuşuna 3 saniye boyunca uzun basın ve ardından kapatmak için güç tuşuna 3 saniye boyunca uzun basın.
② Bekleme modunda, arka ışığı kapatmak için güç düğmesine bir kez basın ve ardından arka ışığı açmak için güç düğmesine tekrar basın.

2. Arama Modu

Bekleme modunda, ayrım moduna geçmek için mod tuşuna bir kez basın / tüm metaller moduna geçmek için mod tuşuna tekrar basın.

3.SMART hassas konumlandırma

Bekleme modunda akıllı tuşa basın, ekranda - SMART kelimesi,
Örnek, doğru konumlandırma durumuna girmek için yanar ve doğru konumlandırmadan çıkmak için SMART tuşuna tekrar basın.

4.YUKARI ve AŞAĞI Tuşu

Ayar durumunda, değeri artırmak için yukarı tuşuna basın,
Ayar durumundaki değeri azaltmak için aşağı tuşuna basın.

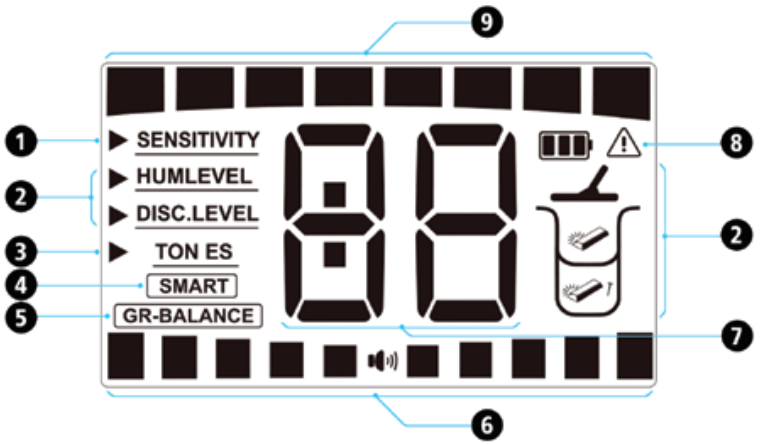
5. Ses Ayar Tuşu

Herhangi bir durumda sesi artırmak için Ses tuşuna basın, ▲
Sesi kısmak için Ses tuşuna basın. ▼

6.Seçim Tuşu / Otomatik Denge Tuşu / Frekans Seçim Tuşu

① Bekleme modunda GR.BA/SELECT düğmesine basın, ayar durumuna girmek için imleci hareket ettirin, ekranda ilgili değer görüntülenir, ve ardından gerekli değeri ayarlamak için yukarı veya aşağı basın.
② GR.BA/SELECT düğmesine 3 saniye boyunca uzun basın, ekranda 90 değer görüntülenir ve otomatik denge durumuna girmek için gr-balance kelimesi yanar. Otomatik dengeden çıkmak için GR.BA/SELECT düğmesine 3 saniye boyunca uzun basın.
③ Otomatik denge durumunda veya hassas konumlandırma durumunda (F1-F7) frekans seçimini görüntülemek için GR.BA/SELECT düğmesine basın.

Görüntülemek



1.Hassasiyet Ayarı
Hassasiyet seviyesini ayarla

2.Arama Modları
Dedektörün tamamen metal modunda veya ayrım modunda olduğunu gösterir.

3.TON ES Ayarı
Dedektörün algılama tonunu ayarlayın

4.SMART hassas konumlandırma
Dedektörden hedefin tam yerini bulmasını isteyin

5.Otomatik denge
Dedektörün otomatik zemin ayarı modunda olduğunu gösterir.

6.Ses Ayarı
Dedektör ses seviyesini görüntüler

7.Hedef Kimlik Numarası
Bu sayılar, algılama hedefi kimlik değerini sorar ve menü ayarlarını yapmak için kullanılır.

8.Pil Seviyesi
Mevcut pil seviyesini gösterir

9.Ayrımcılık Segmentleri
Hedef Tanımlama Numaralarının gruplandırmalarını bir ölçekte tek bir segment olarak temsil eder
Ayrım Segmentleri, Hedef Tanımlama Kılavuzu ile uyumludur

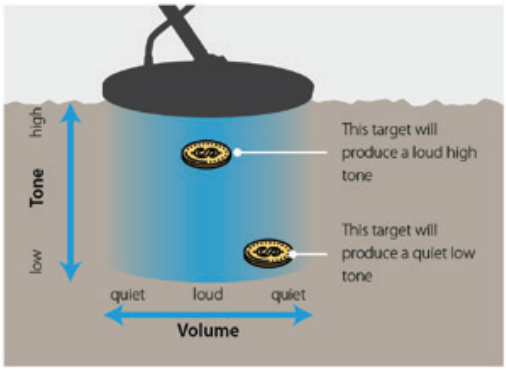
Dedektör Ayarları

Nokta Tespiti Tekniği

Bir hedef bulduğunuzda Nokta Tespiti'ne geçmek,
Ayrım Ölçeğinde hedef sinyal gücü görselleştirmesi
gömülü hedefi doğru bir şekilde bulmanıza yardımcı olmak için.

Nokta Tespiti düğmesi

Nokta Tespiti, Hedef yanıtını azaltarak kademeli olarak maskeler.
çok dar bir hedefe kadar her taramada Hassasiyet
yanıt kalır. Bu, cihazın tam yerinin belirlenmesine yardımcı olur.
hedef.
Nokta Tespitinde, dedektörün tepkisi, dedektörün gücünü gösterir.
doğrudan bobinin altındaki hedef sinyali. Nokta Tespiti sesi
yanıt ton ve ses modülasyonludur. fark
ton ve ses, sesin konumunu ve derinliğini belirlemeye yardımcı olacaktır.
hedef.



Hedef Tespiti

①. Hassas konumlandırmayı girmek için akıllı d ü ğmeye basın. Akıllı, LCD'nin sol alt köşesinde gör ü necektir

②.Başlığı zemine paralel tutarak hedef konum boyunca yavaşça s ü p ü r ü n.

③.Yanıtı not alarak, en y ü ksek sinyali dinleyerek ve/veya LCD'deki Ayrım Ölçeğine bakarak hedefin merkezini bulun.

④.Ekranın ortasındaki değer, hedef ile bobin arasındaki mesafeyi temsil eder.。

Manuel Olarak Hedef Tespiti

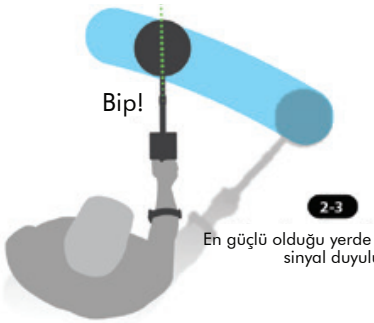
1. Bobini zemine paralel tutarak hedef konumun üzerinden yavaşça geçirin.

2. En yüksek hedef sinyali yanıtını dinleyerek hedefin merkezini bulun.

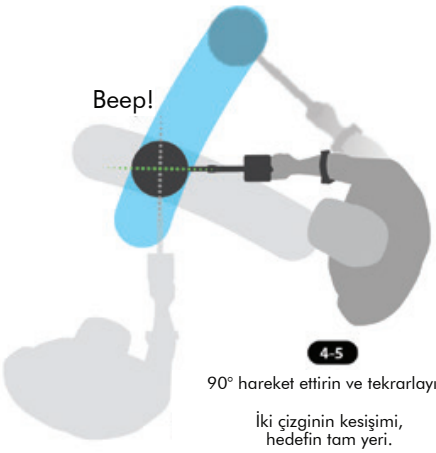
3. Konumu zihninize not edin veya ayakkabınız veya bir kazma aletiyle toprak üzerinde bir çizgi çizin.

4. Başlığı hedefin üzerinden başlangıç yönünüze dik açılarla geçirebilmek için bir tarafa hareket edin.

5. Hedefi başlangıç yönünden 90° açıyla hizalayın ve işlemi tekrarlayın. Nesne, iki hayali çizginin kesiştiği yerde bulunur.



En güçlü olduğu yerde bir çizgi çizin sinyal duyulur.



90° hareket ettirin ve tekrarlayın.

İki çizginin kesişimi,
hedefin tam yeri.

⚠ UYARI: Hassas konumlandırmadan sonra, hassas konumlandırma modundan çıkmak için smart'a basın

Dedektör Ayarları

Arama Modları

2 arama modu vardır: Tüm Metaller ve Ayrımcılık. Modu seçmek için MODE düğmesine basın.

Mod düğmesi

Tüm Metaller Modu

Bu modda cihaz, ses tonu ve hedef kimliği tanımlama sağlar ve farklı hedef türleri için farklı ses tonları sağlar.

Tamamen Metal Arama Modu simgesi

Ayrımcılık Modu

Bu modda cihaz, demir içeren metaller için herhangi bir ses tonu ayrımı sağlamaz, yalnızca demir dışı metaller için hedef kimliği ayrımı sağlar.

Ayrım Arama Modu simgesi

Her iki arama modunda:

Bir hedef tespit edildiğinde ID numarası ekranın ortasında görüntülenecek ve ilgili imleç üst ekranda görünecektir.

Hedef imlecin konumu, nesnenin tanımlama derecesine veya kimlik numarasına karşılık gelir. Sol imleç, yüksek demir içeriğini ve sağ imleç, yüksek altın içeriğini temsil eder.

Bir nesne algılandığında, hedef imleç anlık olarak yanıp sönecektir.

demir dışlama

Ayrım modunda, metal hurdayı ortadan kaldırmak için disk seviyesini seçmek ve ayarlamak için seçim tuşuna basın.

Seç düğmesi

Ayrım Modunda
+ ve – için kullanın
Demir Maskeyi ayarla
Ayrımcılık ölçeği.

En az miktar ayarlanabilir değer disk seviyesi 10'dur ve maksimum ayarlanabilir değer 80

Tonu ayarla

Ayrım modunda, alarm tonunu ES seçmek ve ayarlamak için seçme tuşuna basın

Seç düğmesi

Ayrım modunda
+ ve – için kullanın
algılama tonunu ayarla

Yedi tane var ayarlanabilir ton seviyeleri, yani 1, 1-, 2-, 3, 3b dP, 4.

Dedektör Ayarları

HUMLEVEL'i ayarlayın

Tüm modlarda, eşik değerini ayarlamak için humlevel'i seçmek ve ayarlamak için seçim tuşuna basın

Seç düğmesi

Tüm metal modunda + ve – için kullanın Ayarla eşik seviyesi.

En az miktar ayarlanabilir değer eşik - 9 ve maksimum değer + 9

Algılama frekansını ayarla

Otomatik denge veya hassas konumlandırma durumunda, algılama frekansını ayarlamak için seçme tuşuna basın

Seç düğmesi

Algılama frekansını ayarlamak için seçme düğmesini kullanın. Seçim düğmesine her bastığınızda, düşükten yükseğe doğru bir sonraki adım frekans seviyesine gidersiniz. Tek seferde maksimum algılama frekansına ulaşıldığında, seçme düğmesine basmak minimum algılama frekansı seviyesine dönecektir.

En az miktar ayarlanabilir değer frekans F1'dir ve maksimum değer F7'dir

UYARI: Tespit frekansı ayarı tamamlandıktan sonra hassas moddan ve otomatik denge modundan çıkın.

Piller ve Şarj

GF-650, farklı türde AA pilleri kullanabilir:

9 V Alkalin
1,5 V Alkalin
1,5 V Karbon
1,5 V Alkalin (şarj edilebilir)
1,5 V Lityum (şarj edilemez)

UYARI: PIL YANLIŞ TIPTE BIR PILLE DEĞIŞTIRILIRSE PATLAMA RISKI VARDIR.

Pil seviyesi

Pil Seviyesi göstergesi mevcut pil seviyesini gösterir

Pil Seviyesi Göstergesi

Şarj edilebilir ve şarj edilemeyen pillerin farklı deşarj hızlarına sahip olduğunu unutmayın, bu nedenle Pil Düzeyi Göstergesi yalnızca yaklaşık değerlerdir.

Pil Çalışma Süreleri

şarj edilebilir AA NiMH pil yaklaşık 11 saat çalışır
Şarj edilemeyen AA alkalin pilin çalışma süresi yaklaşık 10 saattir.

Düşük pil göstergesi

Şarj edilebilir pil

AA NiMH pil şarj cihazı mevcuttur

AA NiMH Pil Şarj Cihazı için talimatlar, uyumluluk ve güvenlik bilgileri şarj cihazıyla birlikte verilir

UYARI: NiMH Pil Şarj Cihazı sadece NiMH şarj edilebilir şarj etmek için kullanılmalıdır piller

Dedektör Ayarları

Volume

Ses kontrolü, hedef sinyallerin yüksekliğini değiştirir.

Ses Seviyesini ayarlamak için Ses düğmesini kullanın. Ses düğmesine her basıldığında, düşükten yükseğe doğru bir sonraki Ses Düzeyi ilerleyecektir. Maksimum Ses Düzeyine ulaşıldığında, Ses düğmesine basmak en düşük Ses Düzeyine dönecektir.

Ses düğmesi

Ekrandaki Ses Düzeyi göstergesi mevcut Ses Düzeyini gösterir. Her çubuk bir seviyeyi temsil eder.

Maksimum sesi gösteren Ses Düzeyi göstergesi (seviye 10)

GF-650 dedektörleri oldukça hassastır ve ayarlanabilir hassasiyet Bireysel algılama koşulları için doğru hassasiyet seviyesinin ayarlanması, algılama derinliğini en üst düzeye çıkaracaktır.
Optimum performansı sağlamak için her zaman en yüksek kararlı Hassasiyet ayarını seçin.

Bekleme modunda, gr.ba/select tuşuna basarak ayar hassasiyetini seçin + düğmesine her bastığınızda hassasiyeti artırın, - düğmesine basarak hassasiyeti azaltın

gr.ba/seç düğmesi

Ekranda hassasiyet seviyesi değeri görüntülenir. Mevcut hassasiyet seviyesi. Her değer bir seviyeyi temsil eder.

Minimum hassasiyet seviyesi 1 ve maksimum hassasiyet seviyesi 99'dur. Geçerli ekran görüntüleme hassasiyeti 68'dir.

Hassasiyet Seviyesini Ayarlamak İçin

①.Hassasiyet seçeneğini seçmek için gr.ba/select düğmesine basın

②. Bobini sabit tutun, ardından yanlış sinyaller oluşmaya başlayana kadar hassasiyeti artırmak için + düğmesini kullanın.
③.Hassasiyet Düzeyini, yanlış sinyallerin kaybolması için yeterli olacak şekilde azaltın.

④.Başlığı temiz bir zemin parçası üzerinde gezdirin ve herhangi bir zemin gürültüsüyle karşılaşılırsa Hassasiyet Seviyesini daha da azaltın.

Otomatik Zemin Dengesi

Bazen, algılama sırasında aşırı gürültü ile karşılaşılır. Bu, çevresel elektromanyetikten kaynaklanabilir. Zemin Dengeleme, dedektörün istenmeyen zemin sinyallerini hedef sinyallerden ayırmasını sağlar. GF-650, otomatik zemin izleme işlevine sahiptir, GF-650, zemin gürültüsünü izlemek ve gidermek için zemini sürekli olarak izler ve izler. Dahili otomatik izleme, çoğu algılama koşulunda güvenilir bir seçimdir.

Gürültü bir sorunsa, gürültü giderilene kadar aşağıdaki adımları sırayla deneyin.

Otomatik zemin ayarı ayarı

Bobini sabit tutun, gr.ba/select düğmesini 3 saniye basılı tutun, ekranda 90 değer görüntülenir ve otomatik denge durumuna girmek için gr-balance sözcükleri yanar En iyi sonuçlar için, bobin bobinin hemen üzerinde sabit tutulmalıdır. Otomatik Gürültü Önleme tamamlanana kadar

gr.ba/seç düğmesi

⚠ UYARI: Yerel dengeleme tamamlandıktan sonra, otomatik dengelemeyi kapatmak için gr.ba/select tuşuna üç saniye boyunca uzun basın

The screen displays 90 values, and the words GR-BALANCE light up to enter the automatic balance state

قطع الجهاز

تأتي أجهزة الكشف من سلسلة GF650 مزودة بكل ما تحتاجه لبدء الكشف.

يأتي الطراز GF650 مزودًا بملحقات إضافية لتعدد استخدامات أكبر

حزامة (x2)

ملف البحث مزدوج D 6X10

مثبتات للقرص

برغي تثبيت القرص

دليل المستخدم

مجرف

سماعة الرأس مع الكبل

اكسسوارات متعددة GF -650

حقيبة الجهاز

الشاحن

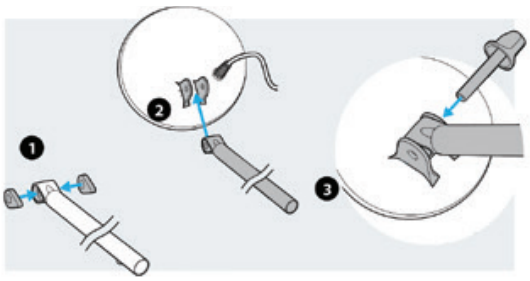
قرص بحث مزدوج D

طريقة التركيب

اتبع هذه الخطوات السهلة لتجميع كاشف GF650 الخاص بك.

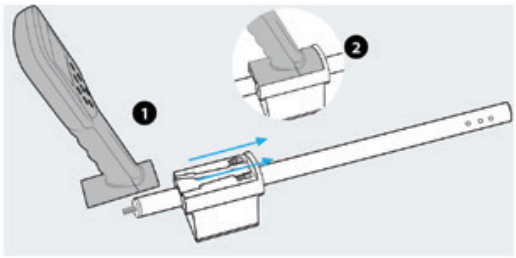
- ربط القرص مع عصا المقبض السفلية

١- أدخل مثبتات القرص في الفتحات الموجودة على جانبي حامل القرص.
٢- قم بوصل حامل القرص بالقرص .
٣- ثبت برغي تثبيت القرص



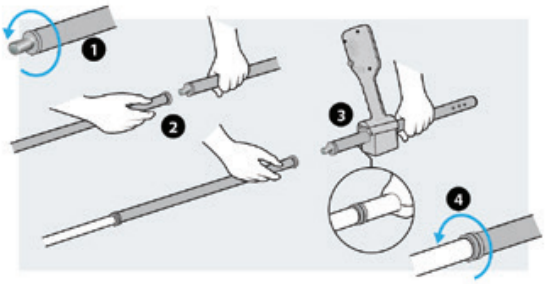
- تثبيت الوحدة الرئيسية

١- ادفع الوحدة الرئيسية في الفتحة وفقا للإتجاه حسب الرسم
٢- ثبت الوحدة الرئيسية بالصمام العلوي



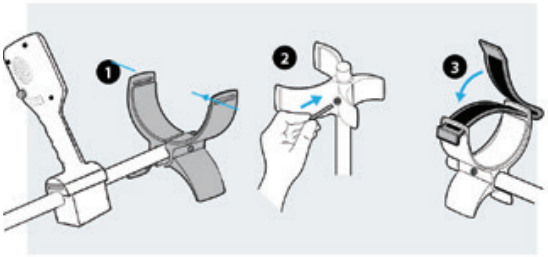
- تثبيت ذراع المقبض

١- قم بتدوير صمام العصا عكس اتجاه عقارب الساعة.
٢- قم بمحاذاة العصا السفلية مع العصا المتوسطة ،
وقم بتدويرهاعكس اتجاه عقارب الساعة وشدها
٣- قم بتوصيل العصا المتوسطة بالعصا العلوية بنفس الطريقة
٤- قم بتدوير صمام العصا عكس اتجاه عقارب الساعة وشده.



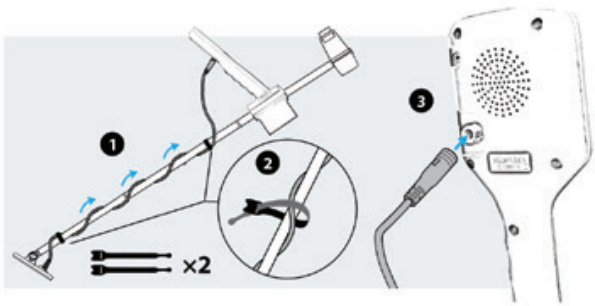
- تثبيت مسند الذراع

١- قم بمحاذاة مسند الذراع الى اعلى العصا العوية
وتثبيتها من خلال فتحة مسند الذراع
٢- قم بربط المسمار من خلال الدعامة والعمود العلوي و
اربط البراغي بعناية.
٣-قم بربط حزام مسند الذراع كما هو موضح بالرسم



- تركيب الملف

١- لف كابل الملف حول العمود السفلي والأوسط
مرات كافية وشده جيدا مع المحافظة على حرية حركة الملف
٢- استخدم الحزامات لتأمين كبل الملف
٣- قم بمحاذاة موصل الملف وقم بتوصيله بالمقبس الموجود
في الخلف. من وحدة التحكم ، شد حلقة التثبيت.

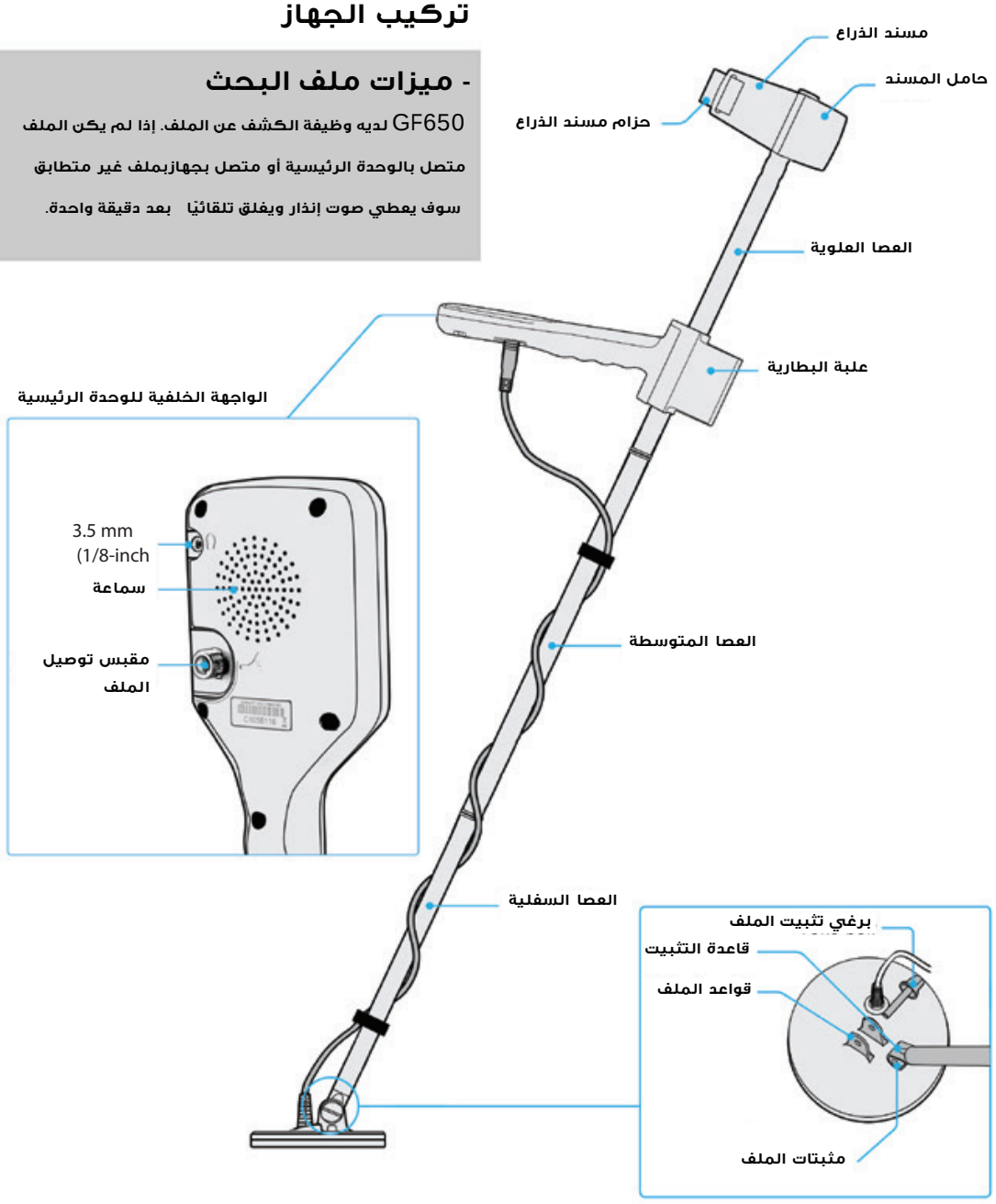


تركيب الجهاز

GF -650
تركيب الجهاز

- ميزات ملف البحث

GF650 لديه وظيفة الكشف عن الملف. إذا لم يكن الملف متصل بالوحدة الرئيسية أو متصل بجهازبملف غير متطابق سوف يعطي صوت إنذار ويغلق تلقائيًا بعد دقيقة واحدة.



طريقة عمل الجهاز

يخلق جهاز GF650 مجالًا كهرومغناطيسيًا يخترق الأرض. تسبب الأجسام المعدنية تغييرا في هذا المجال. يستشعر الكاشف هذا التغيير عن طريق تنبيه صوتي ومرئي

المبادئ الأساسية

يعمل الجهاز عن طريق إرسال مجال كهرومغناطيسي من ملف البحث إلى الارض. حيث تصبح أي أجسام معدنية (أهداف) داخل هذا المجال الكهرومغناطيسي منشطة ، مما يخلق تيارات كهربائية دائرية خاصة بهم (تيارات إيدي) وينقلون المجال الكهرومغناطيسي الخاص بهم. يستشعر ملف بحث الكاشف إشارة الاستقبال هذه وتنبيه المستخدم عن طريق تفعيل استجابة الهدف. جهاز GF650 قادر على التمييز (أو التفريق) بين أنواع الأهداف المختلفة حيث يتجاهل الأهداف غير المرغوب فيها.

١- البطارية
توفر البطارية الطاقة للكاشف

٢- وحدة التحكم
يتم من خلالها توليد اشارة الأرسال والإستقبال ومعالجتها واظهار النتائج.

٣- ملف البحث
ينقل ملف بحث الكاشف ملف المجال الكهرومغناطيسي في الأرض و يستقبل المجال الكهرومغناطيسي العائد من الهدف.

٤- المجال الكهرومغناطيسي (الأزرق)
إرسال المجال الكهرومغناطيسي (Tx) ينشط الأهداف لتمكينها من أن تكون مُكتَشَفة.

٥- الهدف
الهدف هو أي جسم معدني ثمين يمكن الكشف عنه بواسطة جهاز الكشف عن المعادن. في هذا المثال الهدف المكتشف كنز ، وهو هدف جيد (مقبول).

٦-الهدف غير المرغوب به
الهدف غير المرغوب به هو أي جسم معدني غير ثمين يمكن الكشف عنه بواسطة جهاز الكشف عن المعادن. ليتم تجاهله من خلال الكاشف

٧-استقبال المجال الكهرومغناطيسي (الأصفر)
المجال الكهرومغناطيسي المستقبِل (Rx) ولد من أهداف نشطة واستقبلها ملف البحث.

٨. استجابة الهدف (أخضر)
عندما يتم الكشف عن هدف جيد (مقبول) سيصدر جهاز الكشف عن المعادن صوتًا مسموعًا استجابة ، مثل صوت تنبيه أو تغيير في النغمة ، وعرض مرئي للهدف حيث يعرض المعلومات على الشاشة.

تقنيات الكشف

تعد تقنية الكشف الصحيحة مهمة لتحقيق أقصى استفادة من الكاشف. ستمنحك التقنيات الموصوفة أفضل فرصة النجاح. .

المسح بالتوازي مع الأرض

ستحصل على أفضل أداء عندما يتم مسح الملف
قريبا ومتوازيا مع الأرض . بهذه الطريقة
ستزيد من عمق الكشف وتحسن الاستجابةللأهداف الصغيرة
تجنب التمشيط المفرط للملف على الأرض.

الطريقة الصحيحة للمسح

تدرب على مسح الملف على الأرض جنبًا إلى جنب
وتكون الحركة أثناء المشي ببطء للأمام في نهاية كل تمريرة.
تداخل قليلاً مع عملية المسح السابقة لضمان الأرض كاملة التغطية.
متوسط سرعة الكنس هو ٢ إلى ٣ ثوانٍ من من اليمين إلى اليسار.

الأهداف

يشار إلى الأجسام المعدنية على أنها أهداف. تتألف الأهداف
من المعادن الغير الثمينة والثمينة .
(المعادن الغير ثمينة) هي تلك
التي تحتوي على الحديد مثل الفولاذ والمسامير
وبعض أنواع العملات المعدنية.
(المعادن الثمينة) هي تلك التي ليست مغناطيسية ، مثل
الذهب والفضة والنحاس والبرونز والألمنيوم.
قد ترغب في العثور على اهداف من كل من الحديدية وغير الحديدية

أمثلة عن الأهداف الشائعة

- الهدف الحديدي المرغوب - المشغولات الحربية
- هدف حديدي غير مرغوب فيه - مسمار حديدي
- الهدف غير الحديدي المرغوب - عملة ذهبية

طريقة حمل الجهاز

ادخل ذراعك من خلال مسند الذراع
مع تثبيت الحزام
وقم بحمل المقبض بهذه الطريقة

ضبط موضع مسند الذراع

يجب أن يكون الموضع صحيح لمسند الذراع
حيث يسمح لك بإمساك المقبض بشكل مريح.
يجب أن يجلس كوعك فوق الظهر مباشرة
وتشعر بمسند الذراع والكاشف
كإمتداد ذراعك.

ضبط زاوية الملف

١. قم يتحرير برغي التثبيت الذي يثبت العمود السفلي على الملف.
يجب أن يكون حرا بدرجة كافية للسماح للملف بأن ينضبط
ولكنه ثابت بدرجة كافية بحيث يمكن للملف الاحتفاظ بزاويته.
٢. أثناء الإمساك بالكاشف في وضع الكشف
يجب أن يظل الملف متوازيًا عند رفعه إلى
ارتفاع المسح ، حوالي ٢٥ مم (١ بوصة) فوق الأرض.
٣. اربط برغي التثبيت بما يكفي لتثبيت الملف في موضعه.

حركة المسح للملف

كاشف GF650 هو كاشف حركة ، وهذا يعني انه
يجب أن يتحرك الملف عبر الأرض من أجل الكشف عن الهدف
إذا تم تثبيت الملف فوق الهدف ، فلن يتم الكشف.
تسمى حركة الكشف من جانب إلى جانب "مسح"
أو "تأرجح" ، ومع الممارسة ستصبح مريحة و
طريقة سريعة لمسح الأرض.
قد يؤدي مسح الملف بشكل غير صحيح إلى تفويت الأهداف أو
يمكن أن تولد إشارات خاطئة.
على الرغم من أن مجموعة الملف صلبة ودائمة ، إلا أن
الصدمات المفاجئة قد تسبب إشارات عشوائية وهويات أهداف غير دقيقة ،
تأكد من أن الملف يعمل على المستوى الأمثل في جميع الأوقات.

التحكم

١- مفتاح الطاقة والإضائة الخلفية

اضغط لفترة طويلة على مفتاح التشغيل لمدة ٣ ثوانٍ لبدء تشغيل الجهاز ، ثم اضغط لفترة طويلة على مفتاح التشغيل لمدة ٣ ثوانٍ لإغلاقه.
في وضع الاستعداد ، اضغط على زر الطاقة مرة واحدة لإيقاف تشغيل الإضاءة الخلفية ، ثم اضغط على زر الطاقة مرة أخرى لتشغيل الإضاءة الخلفية.

٢- نمط البحث

في وضع الاستعداد ، اضغط على مفتاح mode مرة واحدة للتبديل إلى وضع التمييز / اضغط على مفتاح mode مرة أخرى للتبديل إلى الوضع المعدني بالكامل.

٣- تحديد المواقع الذكي

اضغط على مفتاح SMART في وضع الاستعداد ، وسيظهر على الشاشة - كلمة SMART ،
تضيء الأيقونة للدخول إلى حالة تحديد الموقع الدقيقة ، ثم اضغط على مفتاح SMART مرة أخرى للخروج من الموقع الدقيق.

٤- مفاتيح التحريك UP-DOWN

في حالة الإعداد ، اضغط على مفتاح UP لزيادة القيمة ،
اضغط على مفتاح DOWN لتقليل القيمة في حالة الإعداد.

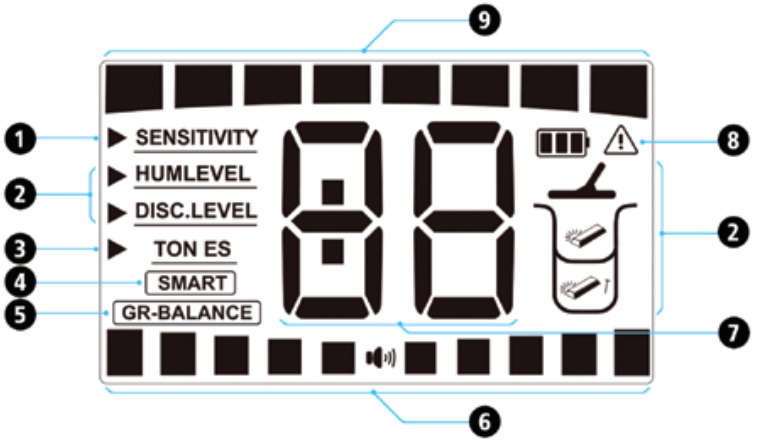
٥- مفاتيح التحريك تعديل الصوت

اضغط على مفتاح مستوى الصوت ⮝ لزيادة مستوى الصوت في أي حالة ،
اضغط على مفتاح مستوى الصوت ⮟ لخفض مستوى الصوت.

٦. مفتاح الاختيار / مفتاح المعايلرة التلقائية / مفتاح اختيار التردد

في وضع الاستعداد ، اضغط على GR.BA/SELECT ، حرك المؤشر للدخول إلى حالة الإعداد ، وتعرض الشاشة القيمة المقابلة ،
ثم اضغط لأعلى أو لأسفل لضبط القيمة المطلوبة.
اضغط لفترة طويلة على GR.BA/SELECT لمدة ٣ ثوانٍ ، تعرض الشاشة ٩٠ قيمة ، تضيء كلمة GR-Balance للدخول إلى حالة التوازن التلقائي.
اضغط مطولاً على GR.BA/SELECT لمدة ٣ ثوانٍ للخروج من التوازن التلقائي.
اضغط على GR.BA/SELECT لعرض تحديد التردد (F1-F٧) في حالة التوازن التلقائي أو حالة تحديد الموقع بدقة.

العرض



١- ضبط الحساسية

لتعديل مستوى الحساسية

٢- نمط البحث

يشير إلى أن الكاشف في وضع المعدن أو وضع التمييز

٣- ضبط TON ES

ضبط وتعديل نغمة الكشف

٤- ضبط تحديد الموقع بدقة

اطلب من الكاشف تحديد الموقع الدقيق للهدف

٥- المعايرة التلقائية

يشير إلى أن الكاشف في وضع المعايرة الأرضية التلقائية

٦- تعديل الصوت

يعرض مستوى صوت الكاشف

٧- رقم تعريف الهدف

تحث هذه الأرقام على قيمة معرف هدف الكشف وتستخدم لضبط إعدادات القائمة

٨- مستوى البطارية

اظهار مستوى البطارية الحالي

٩- تمييز العناصر

يمثل مجموعات من أرقام تعريف الهدف كعنصر معين على مقياس
توافق تمييز العناصر مع دليل نوعية الهدف

اعدادات الجهاز

التحديد النقطي يدويا

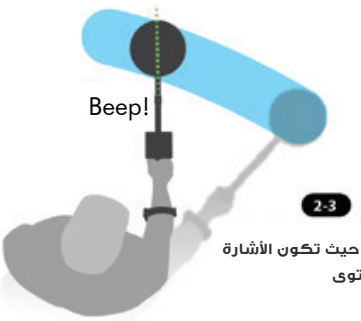
١. امسح الملف ببطء عبر الموقع المستهدف مع إبقاء الملف موازيًا للأرض.

٢. حدد مركز الهدف من خلال الاستماع لأعلى استجابة لإشارة الهدف.

٣. قم بتدوين ملاحظة ذهنية للموضع ، أو قم بتمييز خط على التربة بحذائك أو بأداة حفر.

٤. تحرك إلى جانب واحد بحيث يمكنك تمرير الملف فوق الهدف بزاوية قائمة في اتجاهك الأول.

٥. قم بمحاذاة الهدف عند ٩٠ درجة من الاتجاه الأول وكرر العملية. يقع الهدف عند تقاطع الخطين الوهميين.



امسح خطاً حيث تكون الأشارة بأقوى مستوى

تحرك ٩٠ درجة واعد المحاولة.
يمثل تقاطع الخطين علامة الموقع الدقيق للهدف.

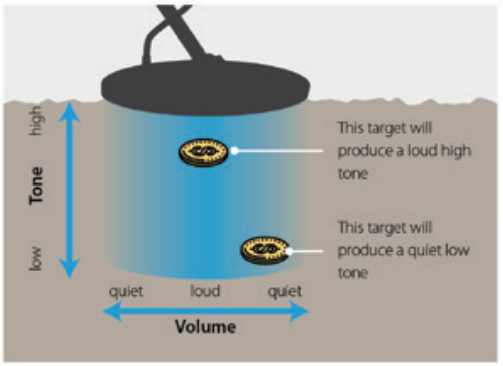
تقنية التحديد النقطي

يؤدي التبديل إلى وضع التحديد عند العثور على هدف إلى تنشيط ملف الهدف المرئي لقوة الإشارة على مقياس التمييز لمساعدتك في تحديد موقع الهدف المدفون بدقة.

زر التحديد النقطي

smart

يقوم التحديد النقطي بإخفاء استجابة الهدف بتدريج الحساسية مع كل عملية مسح حتى الهدف الصغير جدا قابل للكشف يساعد هذا في تحديد الموقع الدقيق للهدف.
في التحديدالنقطي ، تشير استجابة الكاشف إلى قوة الهدف مباشرة أسفل الملف. دقة الصوت حجم وعمق الهدف يحددون مستوى الإستجابة للجهاز



التحديد النقطي للهدف

① اضغط على الزر Smart لإدخال تحديد المواقع بدقة. ستظهر Smart في الزاوية اليسرى السفلية من شاشة LCD

② امسح الملف ببطء عبر الموقع المستهدف مع إبقاء الملف موازيًا للأرض.

③ لاحظ الاستجابة ، حدد موقع مركز الهدف من خلال الاستماع إلى أعلى إشارة و / أو مشاهدة مقياس التمييز على شاشة LCD.

④ تمثل القيمة الموجودة في وسط الشاشة المسافة بين الهدف والملف .

تحذير: بعد تحديد المواقع بدقة ، اضغط علىSMART للخروج من وضع تحديد المواقع الدقيق

اعدادات الجهاز

استبعاد الحديد

في وضع التمييز ، اضغط على مفتاح الاختيار لتحديد وضبط مستوى القرص للتخلص من الخردة المعدنية

The SELECT button

في وضع التمييز
استخدم + و- من اجل
ضبط مقياس التمييز
لقناع الحديد.

الحد الأدنى
قيمة قابلة للتعديل
مستوى القرص ١٠
والأقصى
قيمة قابلة للتعديل ٨٠

ضبط النغمة

في وضع التمييز ، اضغط على مفتاح التحديد لتحديد وضبط نغمة التنبيه ES

The SELECT button

في وضع التمييز
استخدم + و- إلى
ضبط نغمة الكشف

هناك سبعة
مستويات نغمة قابلة للتعديل ،
تسمى
1,1-,2-,3,3b
dP,4.

نمط البحث

يوجد وضعان للبحث: جميع المعادن والتمييز. اضغط على زر MODE لتحديد الوضع.

مفتاح تحديد النمط

وضع جميع المعادن

في هذا الوضع ، يوفر الجهاز نغمة صوتية وتحديد هوية الهدف ، ويوفر نغمات صوتية مختلفة لأنواع مختلفة من الأهداف.

رمز وضع البحث عن جميع المعادن

وضع التمييز

في هذا الوضع ، لا يوفر الجهاز أي تمييز في نغمة الصوت للمعادن الغير ثمينة ، ولكنه يوفر فقط تمييز معرف الهدف للمعادن الثمينة.

رمز وضع البحث التمييز

في كلا وضعي البحث:

عند اكتشاف هدف ، سيتم عرض رقم المعرف في منتصف الشاشة وسيظهر المؤشر المقابل على الشاشة العلوية.

يتوافق موضع المؤشر الهدف مع درجة التعريف أو رقم معرف العنصر. يمثل المؤشر الأيسر نسبة عالية من الحديد ، ويمثل المؤشر الأيمن نسبة عالية من الذهب

عندما يتم الكشف عن هدف ، سيومض مؤشر الهدف للحظات.

اعداداتالجهاز

البطاريات والشحن

يمكن لـ GF650 استخدام أنواع مختلفة من بطاريات AA:

9 V Alkaline
1.5 V Alkaline
1.5 V Carbon
1.5 V Alkaline (rechargeable)
1.5 V Lithium (non-rechargeable)

تحذير: هناك خطر حدوث انفجار إذا تم استبدال البطارية بنوع غير صحيح

مستوى البطارية

يُظهر مؤشر مستوى البطارية مستوى البطارية الحالي

مؤشر مستوى البطارية

لاحظ أن البطاريات القابلة لإعادة الشحن وغير القابلة لإعادة الشحن لها معدلات تفريغ مختلفة ،
وبالتالي فإن مؤشر مستوى البطارية تقريبي فقط

أوقات تشغيل البطارية

تعمل بطارية AA NiMH القابلة لإعادة الشحن لمدة ١١ ساعة تقريبًا.
مدة تشغيل البطارية AA غير القابلة لإعادة الشحن حوالي ١٠ ساعات.

⚠ مؤشر البطارية المنخفض

بطارية قابلة لإعادة الشحن

يتوفر شاحن بطارية NiMH مقاس AA

يتم تضمين التعليمات والامتثال ومعلومات السلامة لشاحن بطارية AA NiMH مع الشاحن

تحذير: شاحن بطارية NiMH
يجب أن تستخدم فقط لشحن NiMH البطاريات القابلة لإعادة الشحن

ضبط HUMLEVEL

في جميع الأوضاع ، اضغط على مفتاح الاختيار لتحديد وضبط HUMLEVEL لضبط قيمة العتبة

The SELECT button

في وضع جميع المعادن استخدم + و- إلى ضبط مستوى العتبة.

الحد الأدنى
قيمة قابلة للتعديل
العتبة - ٩
والأقصى
القيمة + ٩

ضبط تردد الكشف

في حالة التوازن التلقائي أو تحديد المواقع بدقة ، اضغط على مفتاح التحديد لضبط تردد الكشف

The SELECT button

استخدم زر التحديد لضبط تردد الكشف.
في كل مرة تضغط فيها على زر التحديد ، ستنتقل إلى مستوى تردد الخطوة التالية من الأقل إلى الأعلى. الحد الأقصى لتردد الكشف في وقت واحد عند الوصول إليه ، سيعود الضغط على زر التحديد إلى الحد الأدنى لمستوى تردد الكشف.

الحد الأدنى
قيمة قابلة للتعديل
التردد هو F١
والأقصى
القيمة هي F٧

تحذير: بعد اكتمال ضبط تردد الكشف ، اخرج من الوضع الدقيق ووضع التوازن التلقائي

اعدادات الجهاز

ضبط مستوى الحساسية

① اضغط على الزر gr.ba/select لتحديد خيار الحساسية

② امسك الملف ثابتًا ، ثم استخدم الزر + لزيادة الحساسية حتى تبدأ الإشارات الخاطئة في الظهور.

③ قم بتقليل مستوى الحساسية بما يكفي لتختفي الإشارات الخاطئة.

④ امسح الملف فوق رقعة واضحة من الأرض ، وقلل مستوى الحساسية أكثر في حالة مواجهة أي ضوضاء أرضية.

معايرة أرضية تلقائية

في بعض الأحيان ، تحدث ضوضاء مفرطة أثناء الكشف. يمكن أن يحدث هذا بسبب الكهرومغناطيسية البيئية ، وتمكن موازنة الأرض الكاشف من فصل

الإشارات الأرضية غير المرغوب فيها عن إشارات الهدف ، ويتميز GF650

بوظيفة تتبع الأرض تلقائيًا ، ويقوم GF650 بمراقبة وتتبع الأرض باستمرار لتتبع وإزالة الضوضاء الأرضية. يعد التتبع التلقائي المدمج خيارًا موثوقًا به في ظل معظم ظروف الكشف.

إذا كانت الضوضاء تمثل مشكلة ، فجرب الخطوات التالية بالترتيب حتى يتم التخلص من الضوضاء.

ضبط الموازنة الأرضية الأوتوماتيكي

ثبت الملف على الأرض ، واضغط مع الاستمرار على gr.ba/select لمدة ٣ ثوانٍ ، تعرض الشاشة القيمة ٩٠ ، وتضيء الكلمات gr-Balance للدخول إلى حالة التوازن التلقائي للحصول على أفضل النتائج ، يجب أن يظل الملف ثابتًا فوق الارض حتى يكتمل إلغاء الضجيج التلقائي

The GR.BA/SELECT button

⚠ تحذير: بعد اكتمال الموازنة المحلية ، اضغط لفترة طويلة على gr.ba حدد لمدة ثلاث ثوانٍ لإيقاف تشغيل الموازنة التلقائية

تعرض الشاشة القيمة ٩٠ ، والكلمات gr-Balance light للدخول في حالة التوازن التلقائي

مستوى الصوت

يفير التحكم في مستوى الصوت قوة صوت إشارات الهدف.

استخدم زر الصوت لضبط مستوى الصوت. ستتقدم كل ضغطة على زر الصوت إلى مستوى الصوت التالي من منخفض إلى مرتفع. بمجرد الوصول إلى الحد الأقصى للحجم ، فإن الضغط على زر الصوت سيعود إلى أدنى مستوى للصوت.

ازرار الصوت

يوضح مؤشر مستوى الصوت على الشاشة مستوى الصوت الحالي. كل شريط يمثل مستوى واحد.

The Volume Level indicator showing maximum volume (level 10)

أجهزة الكشف GF650 حساسة للغاية ولها
حساسية قابلة للتعديل. سيؤدي تحديد مستوى الحساسية الصحيح لظروف الكشف الفردية إلى زيادة عمق الكشف.
اختر دائمًا أعلى إعداد ثابت للحساسية لضمان الأداء الأمثل.

في وضع الاستعداد ، اضغط على gr.ba/select لتحديد حساسية الضبط في كل مرة تضغط فيها على الزر + لزيادة الحساسية ، اضغط على الزر - لتقليل الحساسية

The GR.BA/SELECT button

يتم عرض قيمة مستوى الحساسية على الشاشة مستوى الحساسية الحالي. كل قيمة تمثل مستوى.

الحد الأدنى لمستوى الحساسية هو ١ ومستوى الحساسية الأقصى هو ٩٩
حساسية شاشة العرض الحالية هي ٦٨

Metal and Water Finder

www.mwf-metaldetectors.com
info@mwf-metaldetectors.com